HD818 Sistem de autoghidare

Manual de utilizare



VECTOR AGR

Cuprins

Ⅰ . Declinarea responsabilității 1

1. Declinarea responsabilității 1

2. Tehnologie și servicii . Instrucțiuni de utilizare 1

Ⅱ 1. Instrucțiuni de utilizare a produsului 2

2

2. Sfaturi de siguranță Ⅲ. 4

Prezentarea produsului 5

1. Prezentare generală 5

2. Componente principale . 6

Ⅳ Utilizarea produsului 7

1. Terminalul 7

2. Pornire/Oprire 7

3. Autentificare cont 8

4. Carduri de producție 9

5. Lista vehiculelor 11

5.1 Adăugare vehicul nou 12

6. Lista utilajelor 15

6.1 Creare utilaj nou 15

7. Gestionarea parcelelor 23

7.1 Lista parcelelor 23

7.2 Creare parcelă nouă 24

7.3 Ștergere parcelă 25

8. Workbench 26

9. Field Manager 28

10. Moduri de lucru 29

10.1 Linie AB 29

10.2 Linie A+ 30

10.3 Mod curbă 31

10.4 Linie AB (introducere coordonate) 31

10.5 Linie A+ (introducere coordonate) 33

11. Autoghidare 35

12. Mutarea liniei 36
13. Funcții uzuale 37
13.1 Bara de stare a lucrului 37
13.2 Setări 38
13.3 Reglarea îmbinării rândurilor 39
13.4 Parametri de control al direcției 40
13.5 Gestionarea versiunilor 41
V. HD Digital Ag VI. Probleme frecvente 42
43
1. Analiza defectelor din informațiile echipamentului 43
2. Analiza defectelor frecvente VII. 44
Întreținerea echipamentului 45
46

I. Declinarea responsabilității

1. Declinarea responsabilității

Acest document oferă informații despre produsele Heilongjiang Huida Technology Co., Ltd. Documentul nu transferă, implicit, prin estoppel sau în orice altă formă, niciun brevet, marcă, drept de autor, drept de proprietate sau vreun drept ori licență aferentă ale acestei companii sau ale vreunui terț. Cu excepția responsabilităților menționate de Huida în termenii și condițiile de vânzare ale produselor sale, compania nu își asumă nicio altă responsabilitate. De asemenea, compania nu oferă garanții exprese sau implicite privind vânzarea sau utilizarea produselor sale, inclusiv garanții de adecvare pentru un anumit scop, de vandabilitate sau răspundere pentru încălcarea brevetelor, drepturilor de autor sau altor drepturi de proprietate intelectuală. Compania poate modifica oricând specificațiile și descrierile produselor, fără notificare prealabilă.

All rights reserved ©2019-2025, Heilongjiang Huida Technology Co., Ltd. reserves all rights.

2. Tehnologie și servicii

Dacă nu găsiți informațiile necesare în acest manual, contactați tehnicienii care au instalat sistemul. Ne puteți contacta și la linia națională de asistență clienți Huida: 400-888-0787; vă vom sta cu drag la dispoziție. Interfața afișată este o versiune de test. Pentru situația reală, consultați funcțiile interfeței efective.

Ⅱ. Instrucțiuni de utilizare a produsului

1. Instrucțiuni de utilizare a produsului

Citiți cu atenție toate materialele livrate cu produsul înainte de utilizare, pentru a înțelege modul de utilizare și măsurile de precauție.

Nu dezasamblați echipamentul fără permisiune, pentru a evita pericolele de siguranță. Dacă este necesar, contactați specialiști. Când specialiștii dezasamblează echipamentul, alimentarea trebuie oprită în prealabil; nu dezasamblați niciodată sub tensiune.

•Nu conectați acest echipament decât respectând strict cerințele din manual. Evitați deteriorarea echipamentului și riscurile de siguranță cauzate de conexiuni greșite.

•La alimentarea acestui produs (sistem de autoghidare), respectați cerințele de alimentare ale echipamentului (tensiunea trebuie să fie între 9~35V).

•Verificați fiecare cablaj al produsului. Dacă este deteriorat, înlocuiți-l la timp, pentru a nu afecta funcționarea și a evita riscurile de siguranță.

Nu desfaceți singuri carcasa niciunei componente a produsului; în caz contrar, nu se va asigura reparația.

Acest produs nu are funcție activă de ocolire a obstacolelor. Prin urmare, trebuie să fie prezenți când sistemul de autoghidare funcționează, pentru a supraveghea permanent siguranța din jur.

•Sistemul de autoghidare nu poate controla viteza vehiculului. Operatorii trebuie să regleze manual viteza într-un interval sigur și rezonabil.

•În timpul testării sau calibrării, sistemul de autoghidare preia controlul direcției vehiculului. Volanul, roțile sau alte părți ale vehiculului se pot mișca imprevizibil. La pornirea

vehiculului sau activarea autoghidării, asigurați-vă că zona este sigură, pentru a preveni rănirea persoanelor sau pagubele materiale.

•Vehiculele echipate cu sistemul de autoghidare al companiei noastre nu au voie să activeze autoghidarea pe drumuri publice sau în locuri publice.

Înainte de fiecare utilizare, verificați dacă vreo componentă a echipamentului este deteriorată sau anormală. Folosiți produsul doar dacă toate părțile echipamentului sunt în stare bună de funcționare. Dacă la verificare găsiți anomalii sau piese deteriorate, remediați-le la timp sau contactați service-ul.

• Accidentele cauzate de utilizarea neregulamentară în timpul autoghidării operations have no relation to Heilongjiang Huida Technology Co., Ltd.

2. Sfaturi de siguranță

	Când funcția de autoghidare este activă, șoferului îi este strict interzis să părăsească cabina.
	Este strict interzisă utilizarea sistemului de autoghidare în afara orelor de lucru sau a zonelor de lucru.
	Folosiți echipamentul strict conform manualului; modificarea arbitrară a parametrilor software este interzisă.
	Când echipamentul nu este folosit mult timp, deconectați cablul de alimentare pentru a nu descărca bateria.
	În timpul utilizării, protejați de apă dispozitivele din cabină. Luați măsuri de protecție a echipamentului la spălarea vehiculului etc.
	Sistemul de autoghidare nu poate controla viteza, de aceea operatorul trebuie să regleze manual viteza pentru o conducere sigură.
	Demontarea neautorizată a echipamentului este strict interzisă; în caz contrar, nu se acordă garanție.

Ⅲ . Prezentarea produsului

1. Prezentare generală

Sistemul de autoghidare este un sistem esențial pentru utilajele agricole inteligente, dezvoltat și produs independent de Huida Technology, pe baza tehnologiilor proprii. Sistemul de autoghidare cu navigație HD818 este dezvoltat și produs independent de Huida Tech și folosește un motor cu cuplu mare pentru acționarea volanului. Este potrivit pentru tractoare, mașini de plantat, mașini de stropit, tractoare pe șenile și alte utilaje agricole. Validat prin numeroase aplicații practice, sistemul oferă un set complet de componente de montaj, fiind compatibil cu toate utilajele agricole cu volan. La proiectare s-au avut în vedere particularitățile producției agricole și ale condițiilor de lucru, rezolvând eficient problemele reale întâlnite în activitatea agricolă.

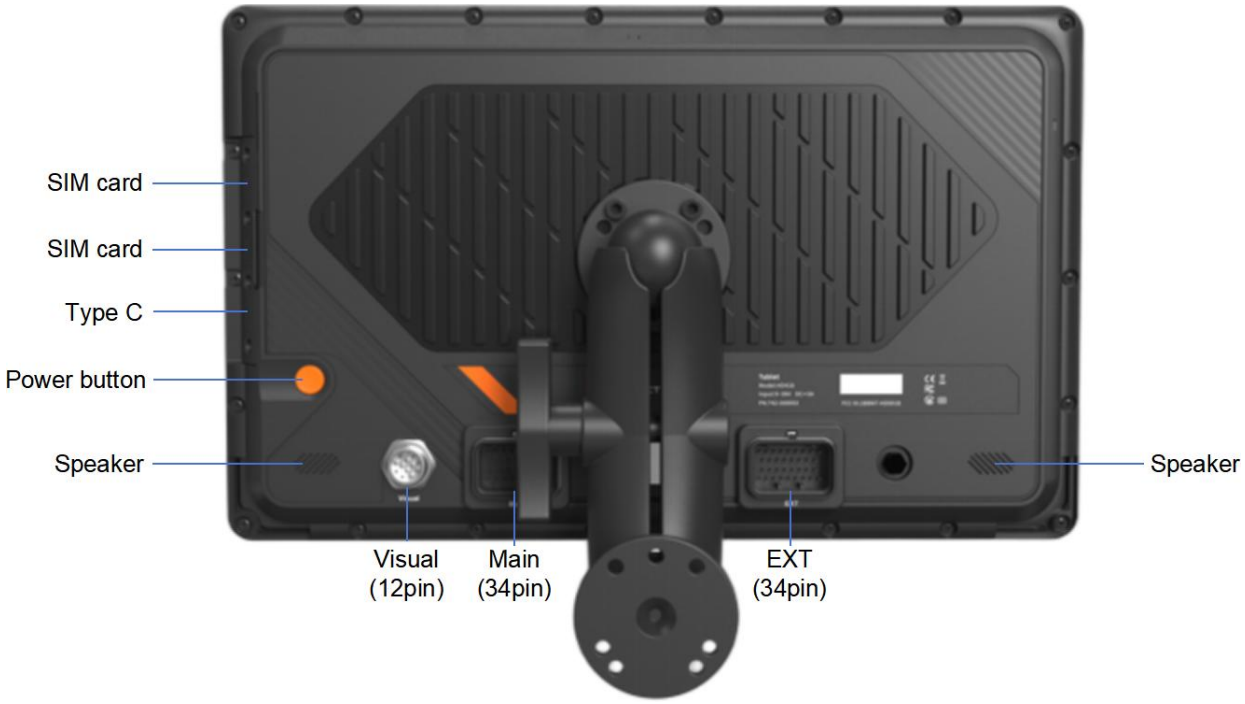
• Crește precizia lucrărilor, respectă cerințele agricole standardizate și îmbunătățește calitatea produselor agricole. • Transformă lucrul manual „cu suprapuneri mici și fără goluri” în lucru automat „fără suprapuneri și precis”, crescând mult eficiența. • Prelungește timpul de lucru al utilajelor — acestea pot lucra cât timp operatorii se odihnesc, iar lucrările se pot face și noaptea. • Utilizarea simplă reduce efortul șoferului și cerințele de calificare ale operatorilor.

2. Componente principale

Denumire dispozitiv	Imagine
Antenă GNSS	
Terminal de afișare	
Volan electric Motor	
Giroscop	

IV. Utilizarea produsului

1. Terminalul Interfața este prezentată mai jos:



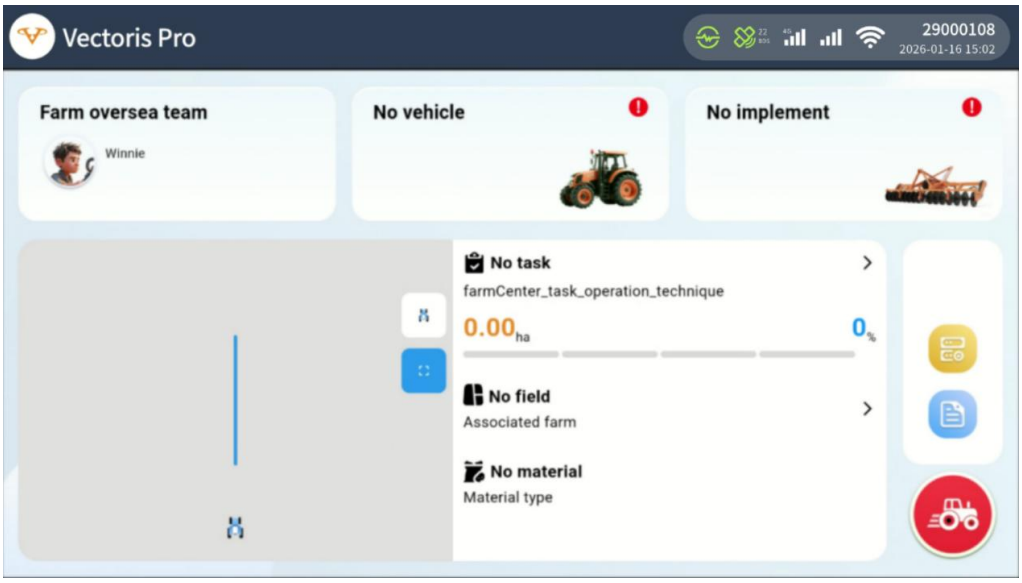
2. Pornire/Oprire



Țineți apăsat 3 secunde butonul de pornire al terminalului pentru a porni sistemul de navigare.

3. Autentificare cont

Autentificați-vă în cont pentru a utiliza Vectoris Pro. Sistemul gestionează informațiile operatorilor și datele de producție prin conturi individuale și oferă servicii de date la nivel de platformă. Fără autentificare, toate cardurile de producție de pe ecranul principal sunt afișate în gri. Apăsați cardul de autentificare din colțul stânga-sus al ecranului principal pentru a accesa contul.



Există două metode de autentificare:

Autentificare cu cod QR — Scanați codul QR cu Huida Ag App; potrivită pentru membri personali sau obișnuiți.



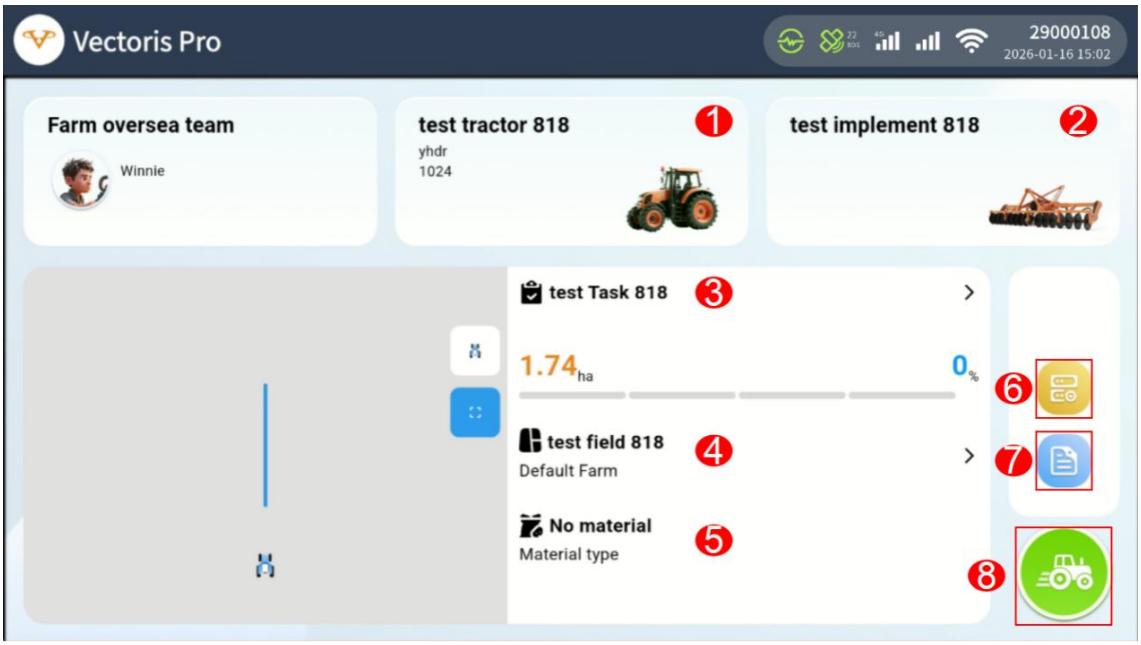
Please scan the QR code with HD Ag APP to log in

Autentificare cu cod de autorizare — Introduceți codul de autorizare emis de platforma organizației; potrivită pentru membri temporari.



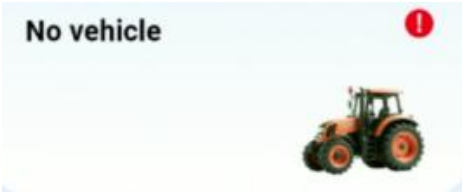
Please enter authorization code to log in

4. Carduri de producție Cardurile de producție includ vehicule, utilaje, sarcini, parcele și materiale agricole. Ele arată clar configurația actuală a resurselor de producție și lucrarea de efectuat după intrarea în pagina principală.

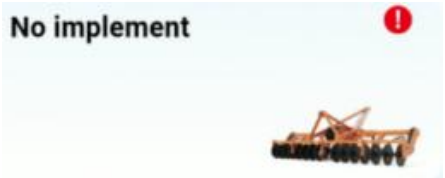


1. Cardul vehiculului: În starea normală, cardul afișează datele de identificare ale vehiculului selectat în sistem. Apăsați cardul pentru a intra în lista de gestionare a vehiculelor. Dacă vehiculul nu este configurat, cardul va afișa mesajul „

”. În acest caz nu puteți intra în Workbench, deoarece este necesar un vehicul.



2. Cardul utilajului: În starea normală, cardul afișează datele de identificare ale utilajului selectat în sistem. Apăsați cardul pentru a intra în lista de gestionare a utilajelor. Dacă utilajul nu este configurat sau tipul lui nu corespunde tipului sarcinii, apare un mesaj și nu puteți accesa Workbench.



3. Cardul sarcinii: În starea normală, cardul afișează un rezumat al sarcinii în curs. Apăsați cardul pentru a deschide lista de gestionare a sarcinilor.

Pentru a intra în Workbench trebuie stabilită o sarcină; fără sarcină nu puteți continua.

4. Cardul parcelei: În starea normală, cardul afișează parcela asociată sarcinii curente. Apăsați cardul pentru a deschide lista de gestionare a parcelelor. La crearea unei sarcini în Vectoris Pro, trebuie atribuită o parcelă. În stânga cardului apare imaginea din satelit a parcelei.

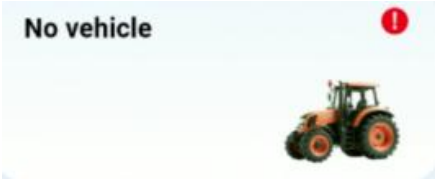
5. Cardul materialelor agricole: În starea normală, cardul afișează materialele agricole asociate utilajului curent. Configurarea lor nu este obligatorie, dar puteți apăsa cardul pentru a deschide lista de gestionare a materialelor agricole.

6. Pictograma Gestionarea versiunilor: Apăsați pentru a intra în interfața de gestionare a versiunilor. Puteți vedea versiunile tuturor dispozitivelor conectate și alege metoda de actualizare.

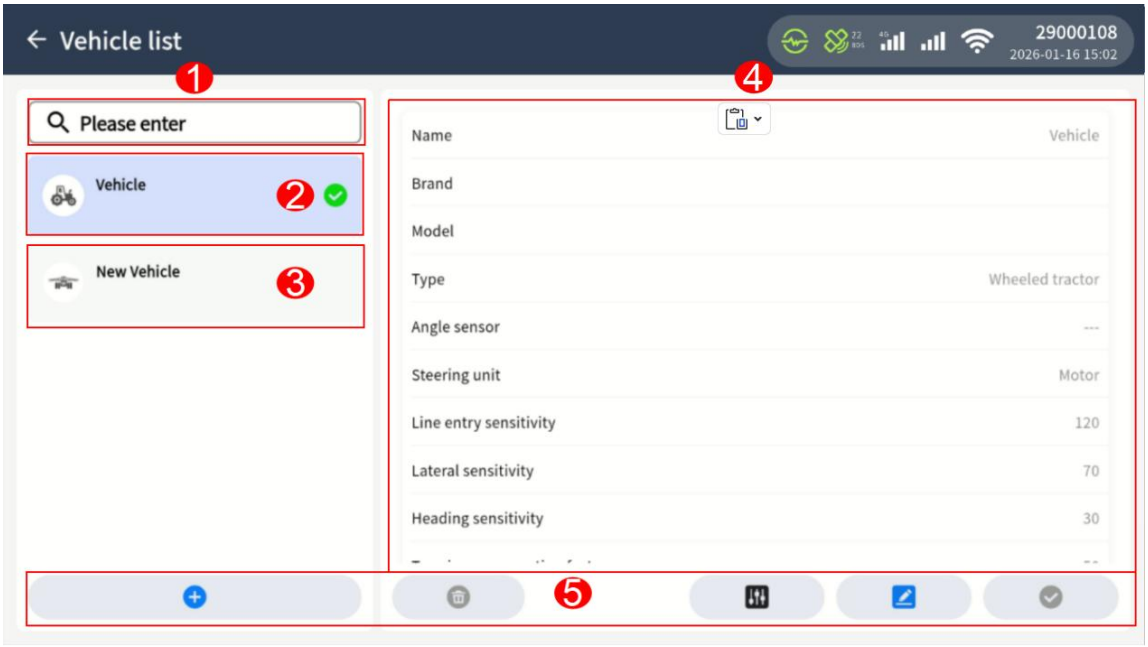
7. Pictograma Transfer date: Apăsați pentru a intra în managerul de date, care cuprinde metodele de schimb de date cu alte terminale sau dispozitive de stocare externe.

8. Pictograma Workbench: După configurarea corectă a paginii principale, apăsați pictograma „Workbench” pentru a intra în interfața Workbench.

5. Lista vehiculelor



Selectați cardul vehiculului pentru a deschide interfața de selectare a vehiculului.



1. Căutați rapid vehicule introducând cuvinte cheie.

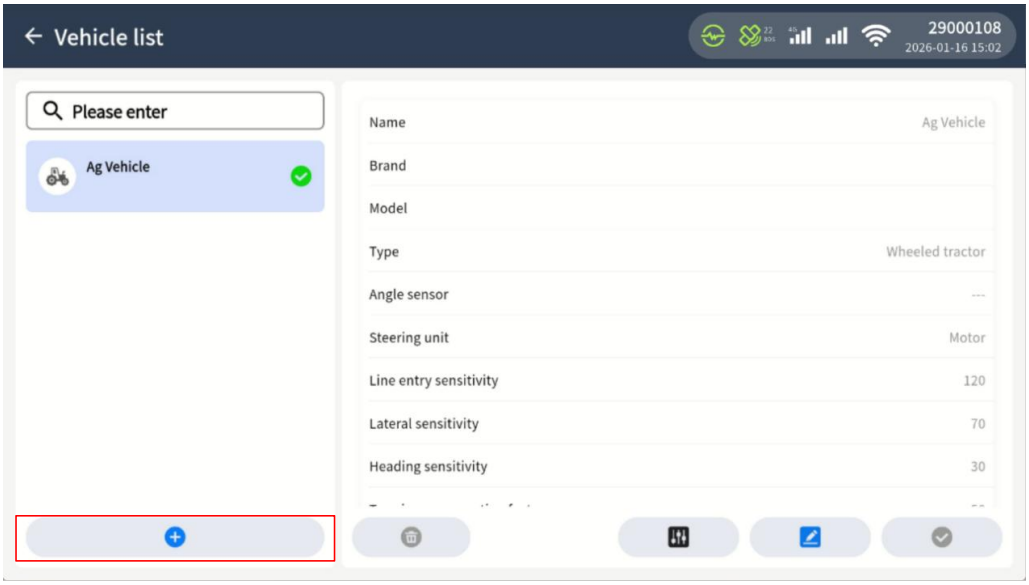
2. Această pictogramă indică vehiculul activat în prezent în sistem.

3. Selectați vehiculul de utilizat. Apăsați un element din listă pentru a-l selecta.

4. Afișează un rezumat al vehiculului selectat. Derulați în jos pentru mai multe detalii.

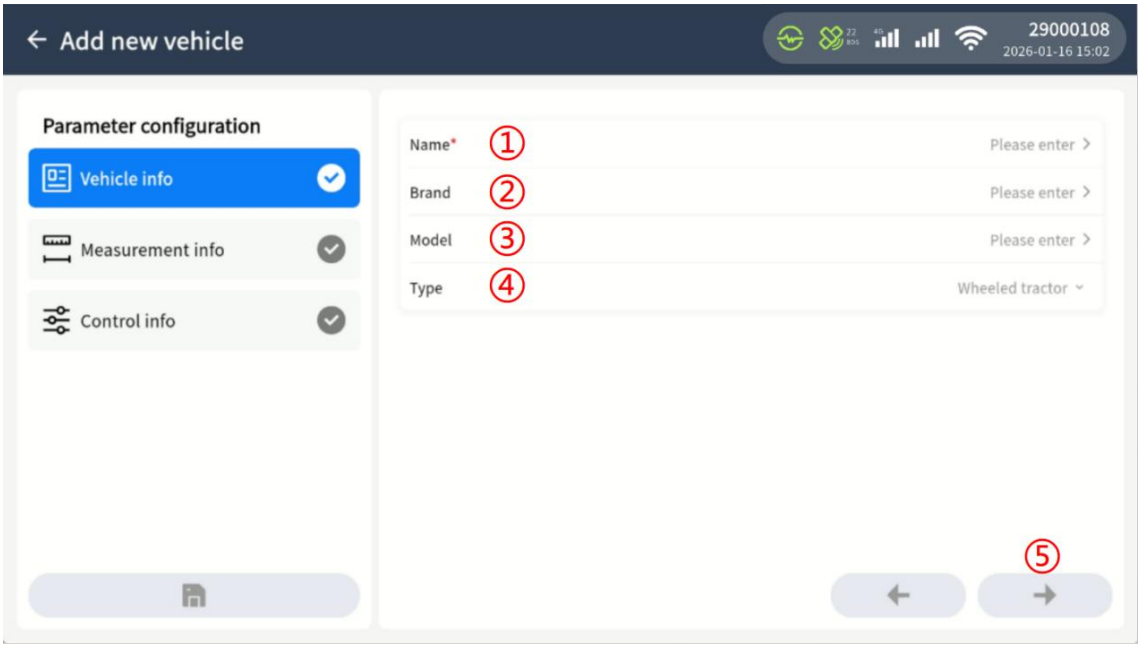
5. Gestionați vehiculul selectat: creare, ștergere, editare, activare sau calibrare.

5.1 Adăugare vehicul nou



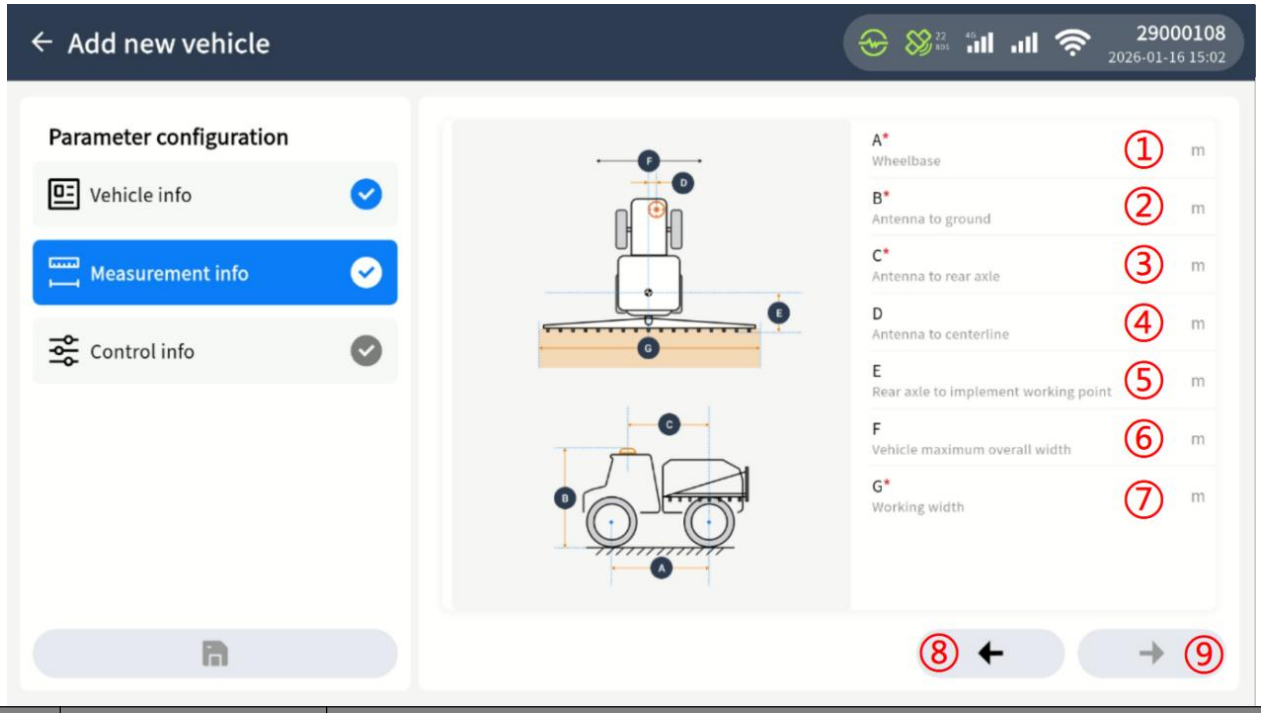
Apăsați butonul " " pentru a adăuga un vehicul nou.

5.1.1 Informații vehicul



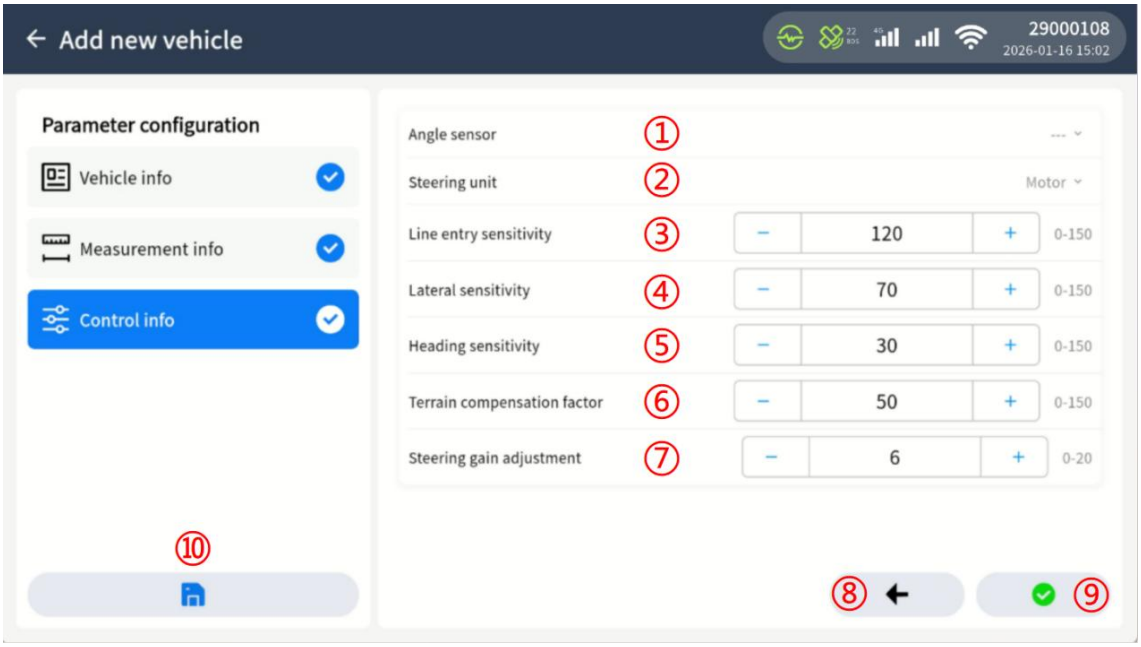
Nr.	Funcție	Punct	Descriere
1	Nume		Introduceți numele vehiculului în funcție de tip. (Obligatoriu)
2	Marcă		Introduceți marca vehiculului în funcție de tip.
3	Model		Introduceți modelul vehiculului în funcție de tip.
4	Tip		Selectați tipul vehiculului: Tractor pe roți\Tractor pe șenile\Articulat articulat\Mașină de plantat orez\Combină\Mașină de stropit autopropulsată
5	→		Buton de operare. Apăsați pentru a trece la „Measurement info.”

5.1.2 Informații de măsurare



Nr.	Funcție	Descriere
1	Ampatament	Distanța în linie dreaptă între centrele roților față și spate, unitate: m (Obligatoriu)
2	Antenă – sol	Distanța în linie dreaptă de la vârful antenei la sol, unitate: m (Obligatoriu)
3	Antenă – axa spate	Distanța verticală de la antenă la axa spate, unitate: m (Obligatoriu)
4	Antenă – axa centrală	Distanța de la antenă la axa centrală, unitate: m
5	Axa spate – punctul de lucru al utilajului	Distanța de la axa spate la cuplajul în trei puncte, unitate: m
6	Vehicul maximă lățimea totală	Distanța de la axa spate la punctul barei de tracțiune, unitate: m
7	Lățime de lucru	Distanța dintre punctele de lucru extreme stânga și dreapta ale traiectoriei de lucru a utilajului, unitate: m (Obligatoriu)
8	Buton de operare. Apăsați pentru a reveni la „Vehicle information”	
9	Buton de operare. Apăsați pentru a trece la „Control information”	

5.1.3 Informații de control



1	Senzor de unghi	Selectați tipul senzorului de unghi: ... \ Eticheta în sus \ Eticheta în jos
2	Unitate de direcție	Selectați tipul unității de direcție: Motor \ Supapă hidraulică \ Steer Ready Can
3	Sensibilitate intrare pe linie	Reacția în faza de intrare pe linie
4	Lateral pe linie	Momentul corecțiilor de volan
5	Direcție pe linie	Unghiul de oscilație a volanului
6	Teren compensare teren	Ponderea compensării sistemului la variații mari de teren
7 Reglarea câștigului de direcție Frecvența oscilațiilor volanului		
8	←	Buton de operare. Apăsați pentru a reveni la „measurement information”
9	√	Buton de operare. Apăsați pentru a activa acest vehicul și a porni calibrarea. Buton de operare.
10	„Save”	Apăsați pentru a salva configurația curentă.

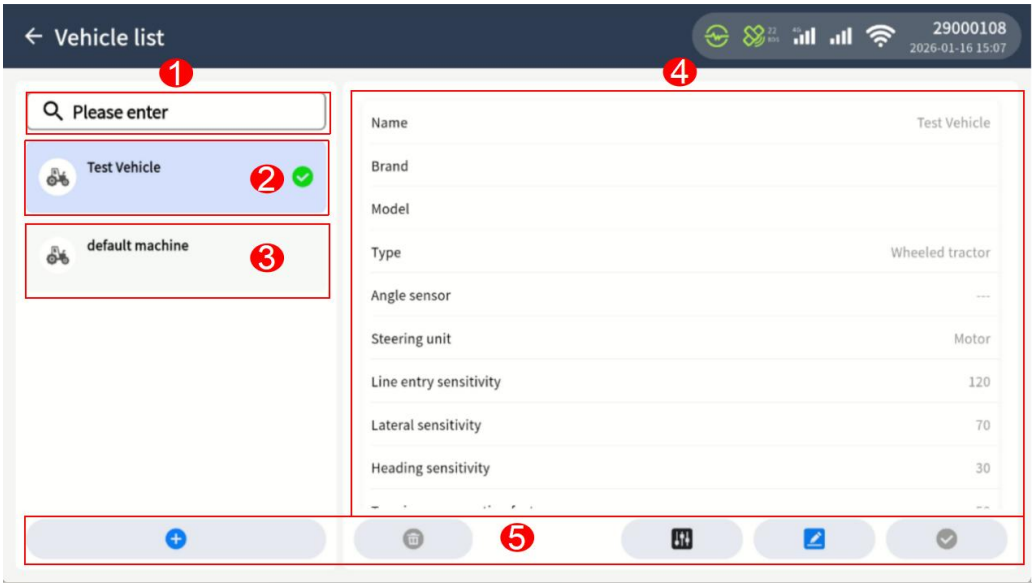
Caution

Puteți sări temporar peste calibrare pentru a finaliza crearea vehiculului înainte de a fi complet pregătit. Însă Vectoris Pro nu permite activarea în Workbench a vehiculelor necalibrate. Când veți selecta ulterior vehiculul din listă, vi se va cere din nou calibrarea, iar activarea se face doar după finalizarea ei.

6. Lista utilajelor



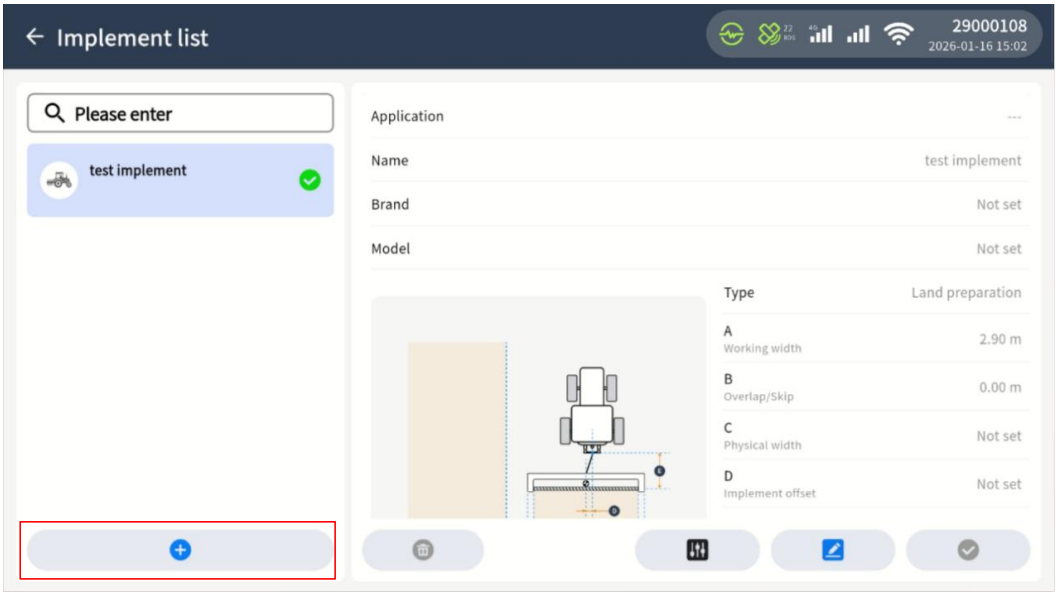
Selectați cardul utilajului pentru a deschide lista utilajelor.



1. Căutați rapid utilaje introducând cuvinte cheie.
2. Această pictogramă arată utilajul activat în prezent în sistem.
3. Selectați utilajul folosit. Atingeți un element din listă pentru a-l selecta
   utilaj nou este selectat implicit „Mounted”.
4. Afișează un rezumat al utilajului selectat. Derulați în jos pentru mai multe detalii.

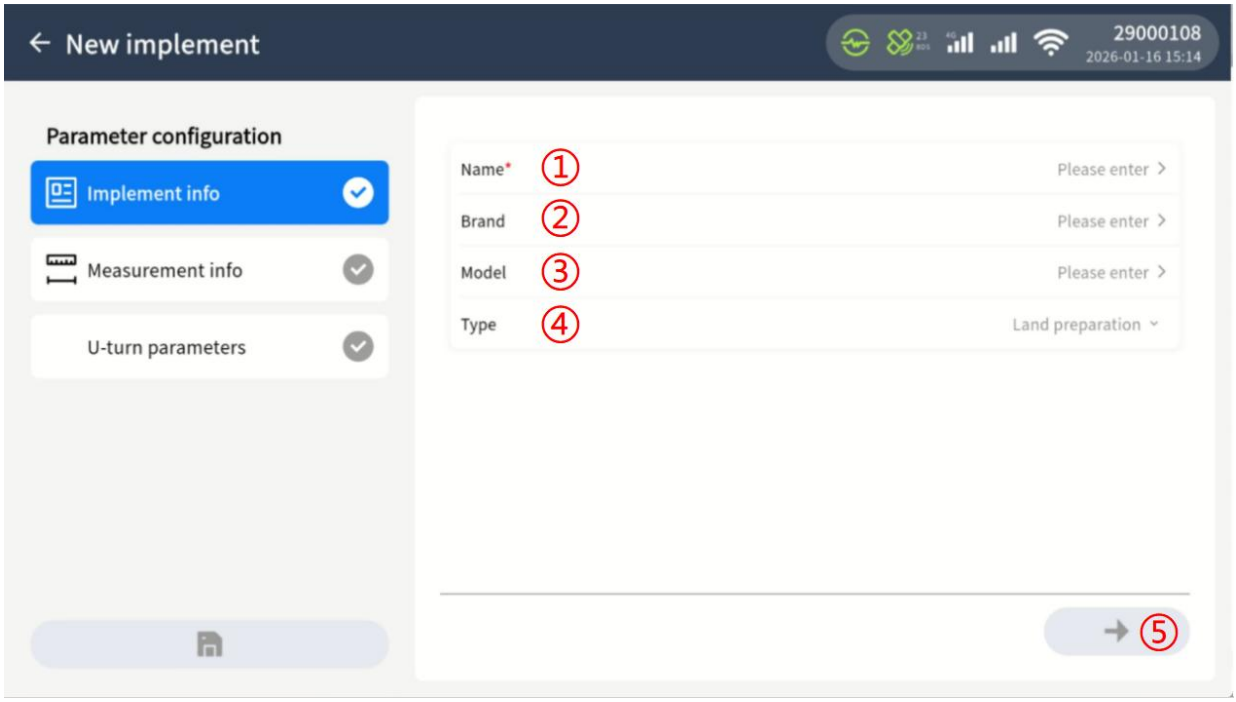
5. Gestionați utilajul selectat: creare, ștergere, editare sau activare.

6.1 Creare utilaj nou



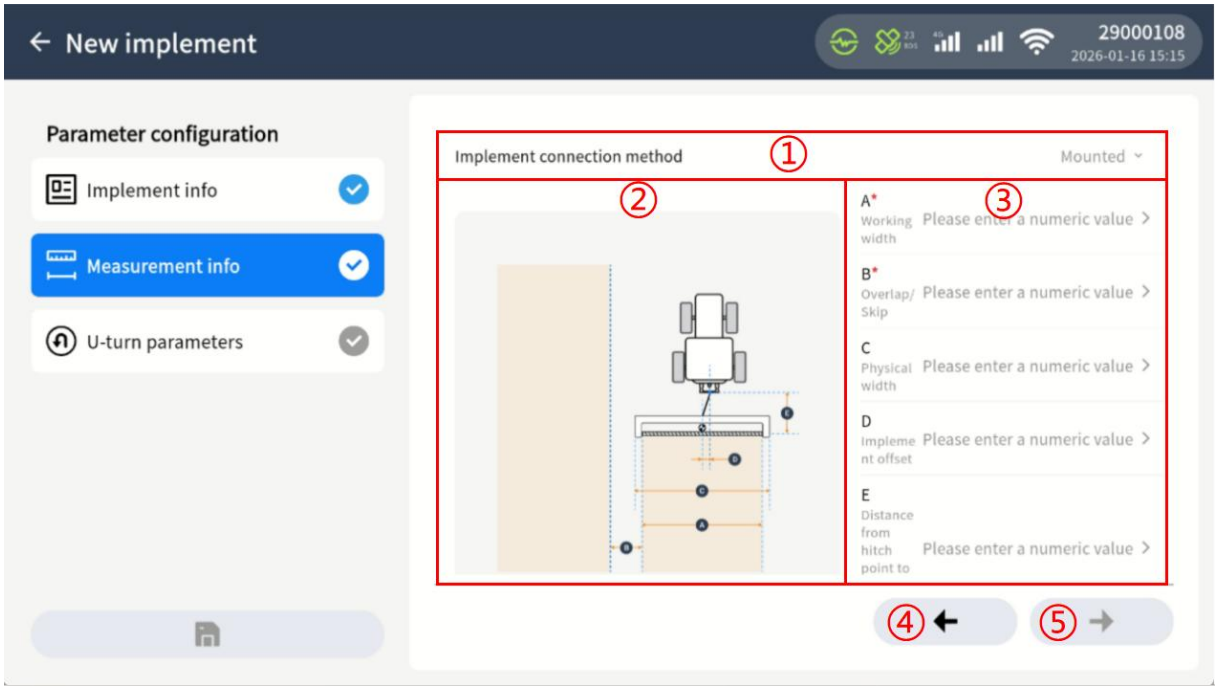
Apăsați butonul  ” pentru a introduce informațiile utilajului și informațiile de măsurare pentru lucru.
”

6.1.1 Informații utilaj



Nr.	Funcție	Descriere
1	Nume	Introduceți numele utilajului în funcție de tip.
2	Marcă	Introduceți marca utilajului în funcție de tip.
3	Model	Introduceți modelul utilajului în funcție de tip.
4	Tip	Selectați tipul utilajului: Pregătirea solului \ Semănat \ Prășit \ Protecția plantelor \ Fertilizare \ Recoltare \ Plantare legume \ Irigații \ Transport \ Nivelare teren \ Altele.
5	→	Buton de operare. Apăsați pentru a trece la „Measurement information.”

6.1.2 Informații de măsurare

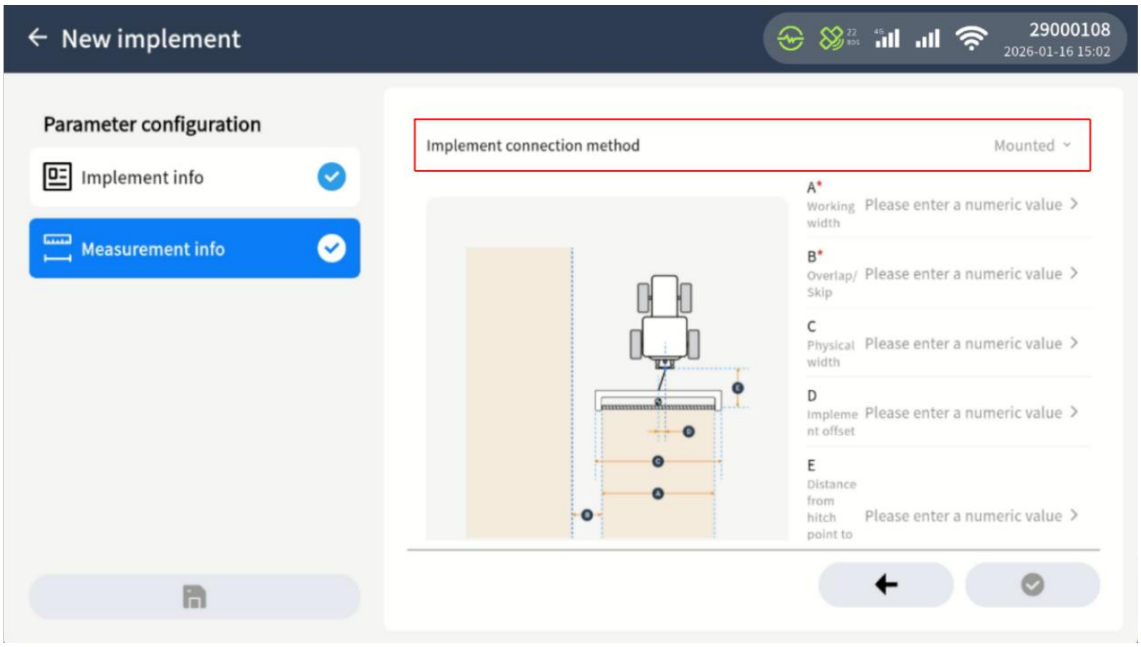


Selectați metoda de cuplare potrivită tipului de vehicul și introduceți parametrii conform măsurătorilor reale: lățime de lucru, suprapunere, gol, decalaj, lățime fizică și distanța de la bolțul de cuplare la punctul de lucru.

Nr.	Funcție	Descriere
1	Metoda de prindere	Selectați după tipul de cuplare al vehiculului: Tractat / Purtat.
2	Utilaj Schemă	Schema parametrilor utilajului pentru măsurare exactă. Parametri
3	Utilaj Parametrii utilajului	Obligatoriu: A Lățime de lucru, B Suprapunere / Gol C Lățime fizică, D Decalajul utilajului, E Distanța de la punctul de prindere la punctul de lucru. Unitățile urmează sistemul de măsură selectat (implicit m).
4	←	Buton de operare. Apăsați pentru a reveni la „Implement Information.”
5	→	Buton de operare. Apăsați pentru a trece la „U-turn parameters”

6.1.2.1 Metoda de cuplare

Selectați după tipul de cuplare al vehiculului: Tractat / Purtat.



6.1.2.2 Setarea lățimii utilajului

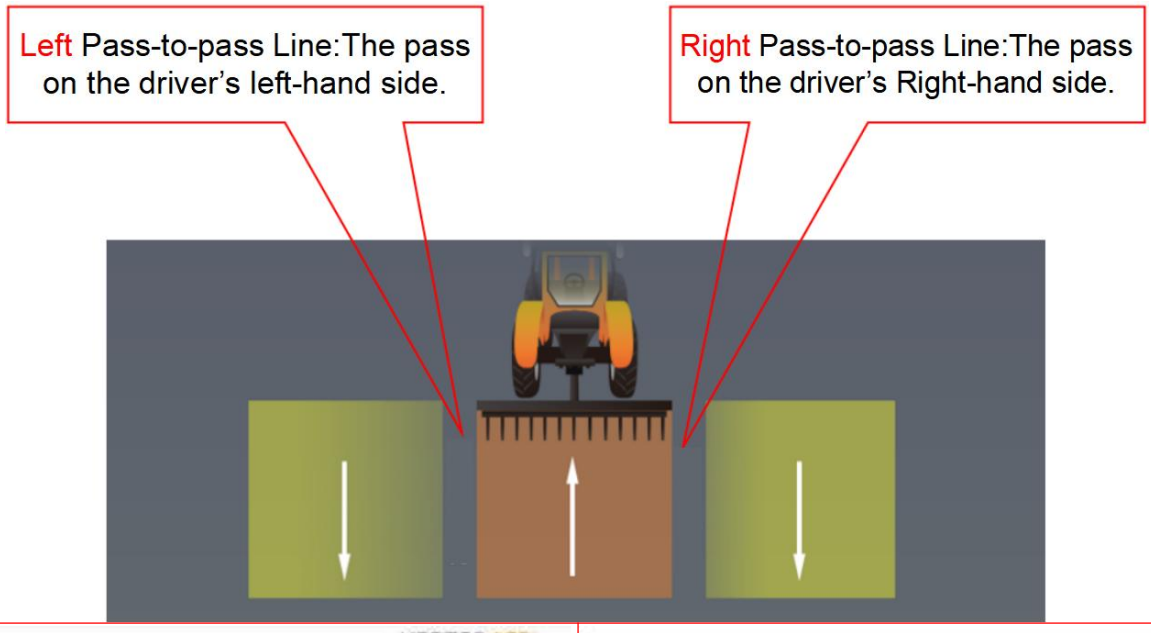
Ca în figură, măsurați lățimea reală de lucru a utilajului înainte de lucru: distanța dintre punctele de lucru extreme stânga și dreapta ale traiectoriei. Faceți media mai multor măsurători și asigurați exactitatea datelor — altfel va fi afectată precizia distanței între treceri. Introduceți lățimea măsurată.

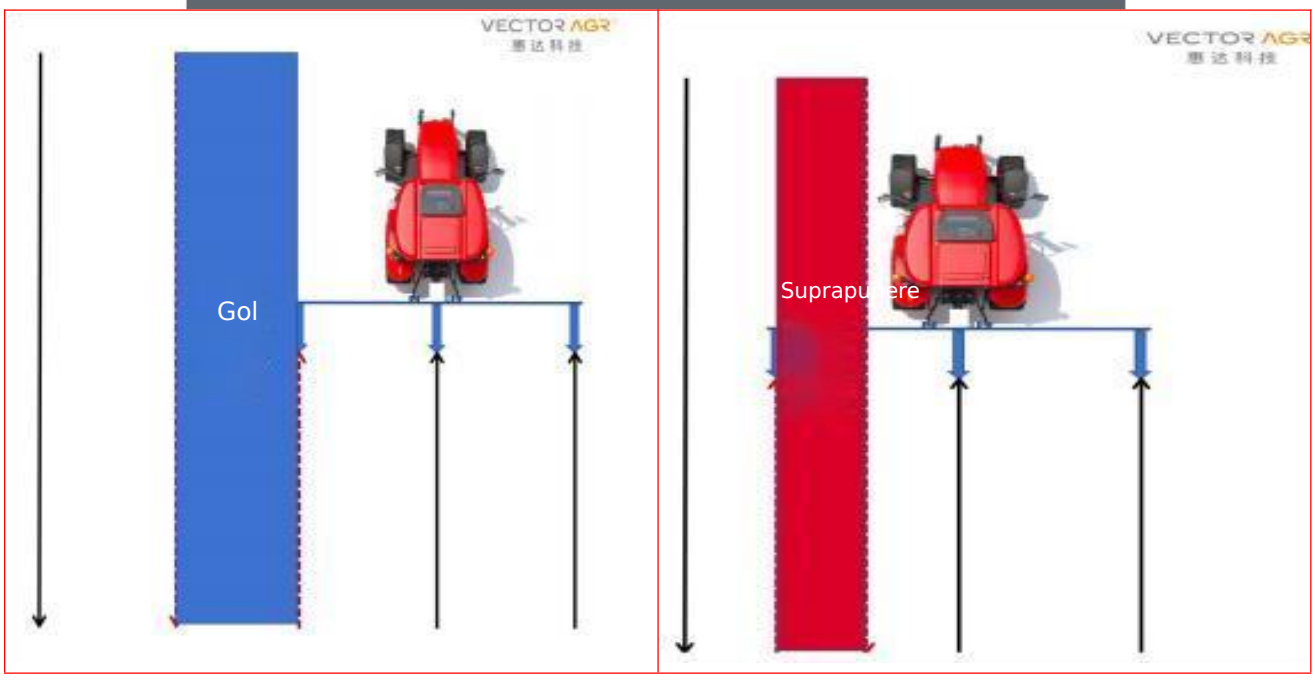


6.1.2.3 Distanța între treceri

Definiție: distanța dintre două treceri de lucru alăturate ale vehiculului.

Trecere stânga: trecerea din partea stângă a șoferului. Trecere dreapta: trecerea din partea dreaptă a șoferului. Suprapunere: zona suprapusă dintre urmele de lucru. Gol: zona nelucrată dintre treceri.





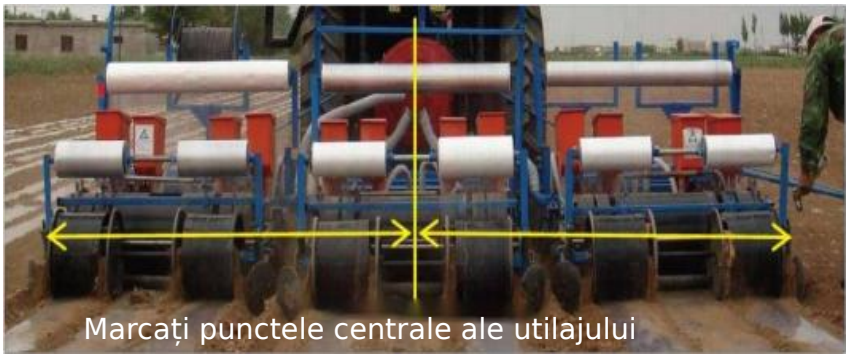
6.1.2.4 Lățimea fizică

Lățimea fizică este distanța în linie dreaptă dintre marginile extreme stânga și dreapta ale utilajului.



6.1.2.5 Decalajul utilajului

Decalajul utilajului este distanța dintre centrul vehiculului și centrul utilajului. Când cele două centre coincid, decalajul este 0. Marcați centrele vehiculului și utilajului la măsurare.

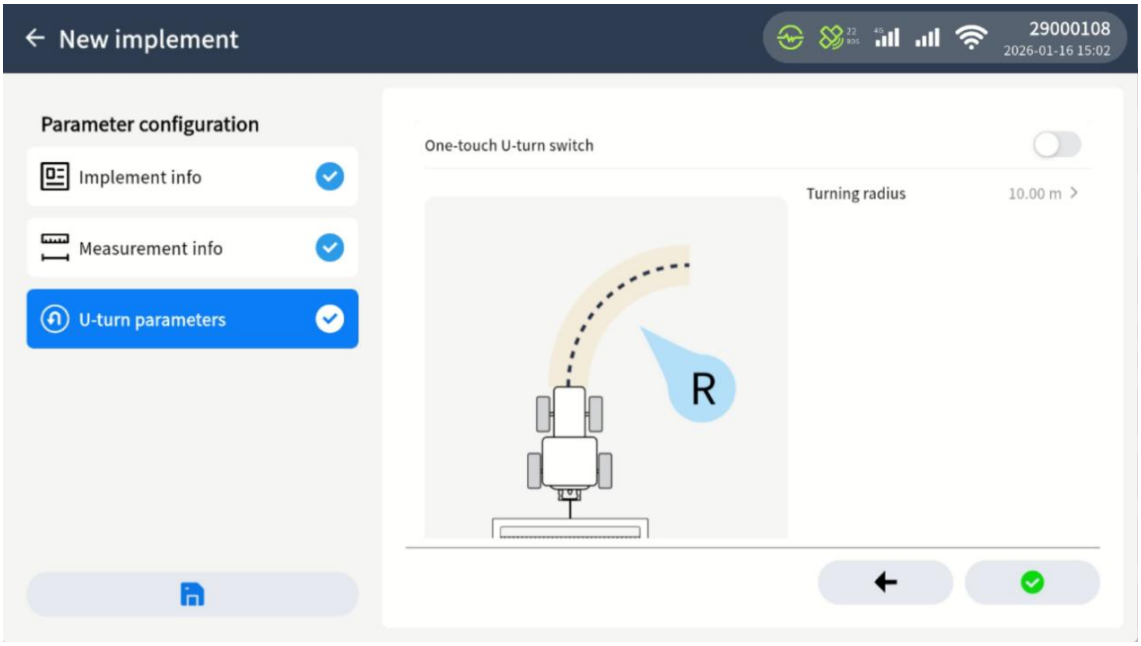


6.1.2.6 Distanța de la punctul de prindere la punctul de lucru

Este distanța în linie dreaptă dintre punctul de cuplare (punctul de prindere) vehicul–utilaj și punctul de lucru al utilajului.



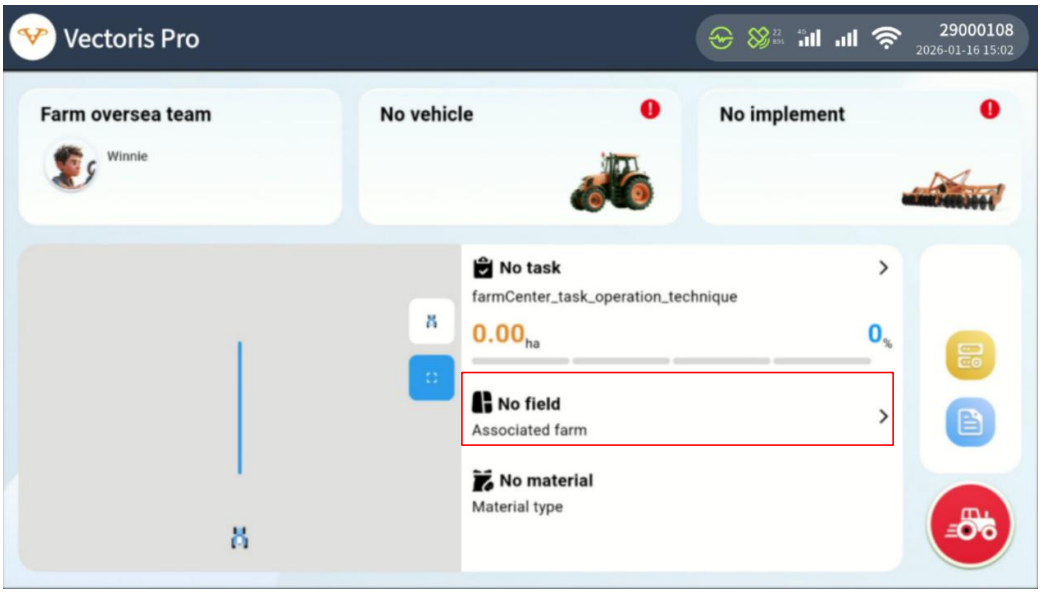
6.1.3 Parametri de întoarcere la capăt



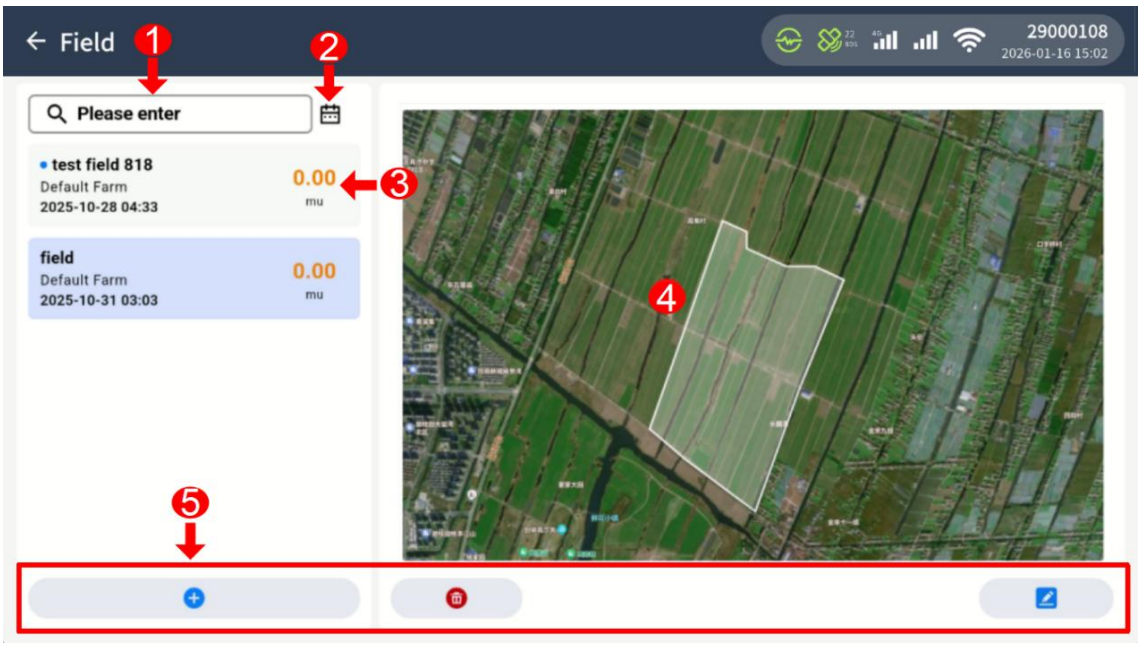
Nr.	Punct funcție	Descriere
1	Întoarcere cu o apăsare la o atingere	Activați sau dezactivați butonul de întoarcere la o atingere după nevoie
2	Rază de viraj	Reglați raza minimă de viraj a vehiculului la întoarcerea cu o atingere
4	←	Buton de operare. Apăsați pentru a reveni la „Measurement Information.”
5	√	Buton de operare; apăsați pentru a apela și salva acest utilaj.
6	„Save”	Buton de operare. Apăsați pentru a salva configurația curentă.

7. Gestionarea parcelelor

Vedeți rapid informațiile și imaginea din satelit ale parcelei curente din pagina principală. Apăsați cardul parcelei pentru a deschide lista parcelelor, unde puteți crea, șterge sau edita o parcelă.

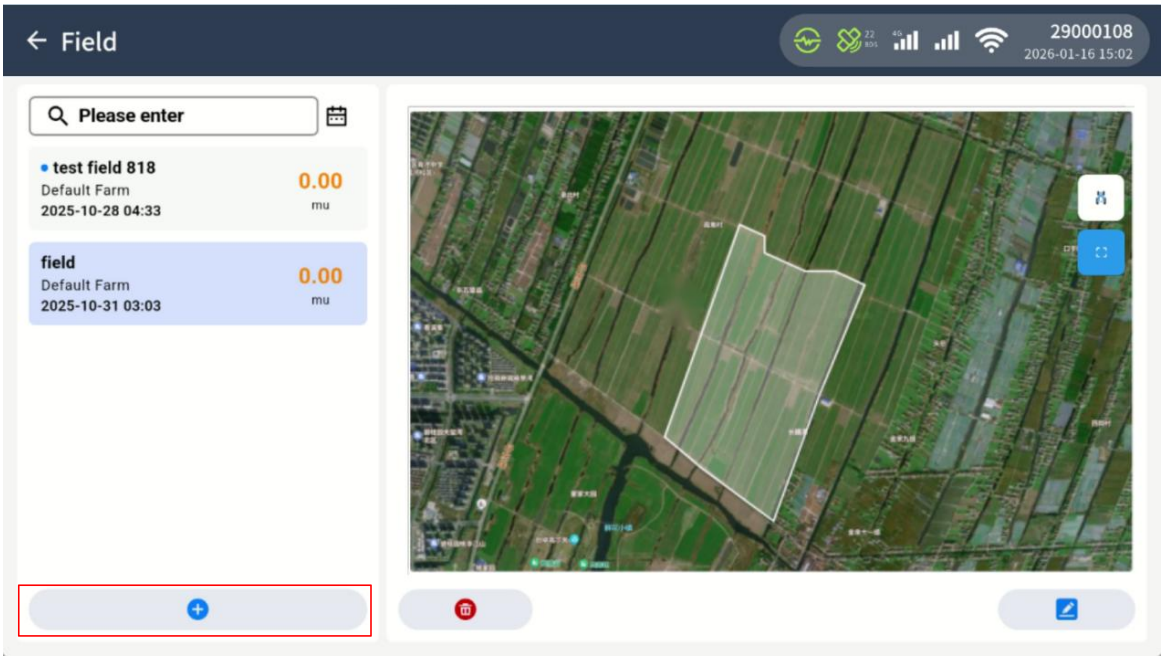


7.1 Lista parcelelor

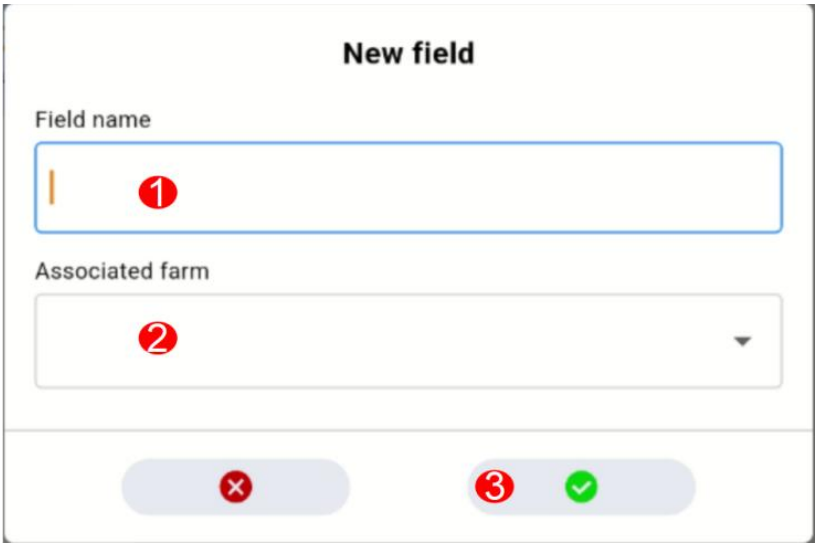


① Căutați rapid parcele introducând cuvinte cheie. 2 Comutați între două sortări: după distanță / după timp. 3 marchează parcela stabilită de sarcina curentă. 4 Vedeți imaginea din satelit a parcelei selectate. 5 Creați, ștergeți sau modificați informațiile parcelei.

7.2 Creare parcelă nouă Apăsați butonul „ + ” de pe ecran

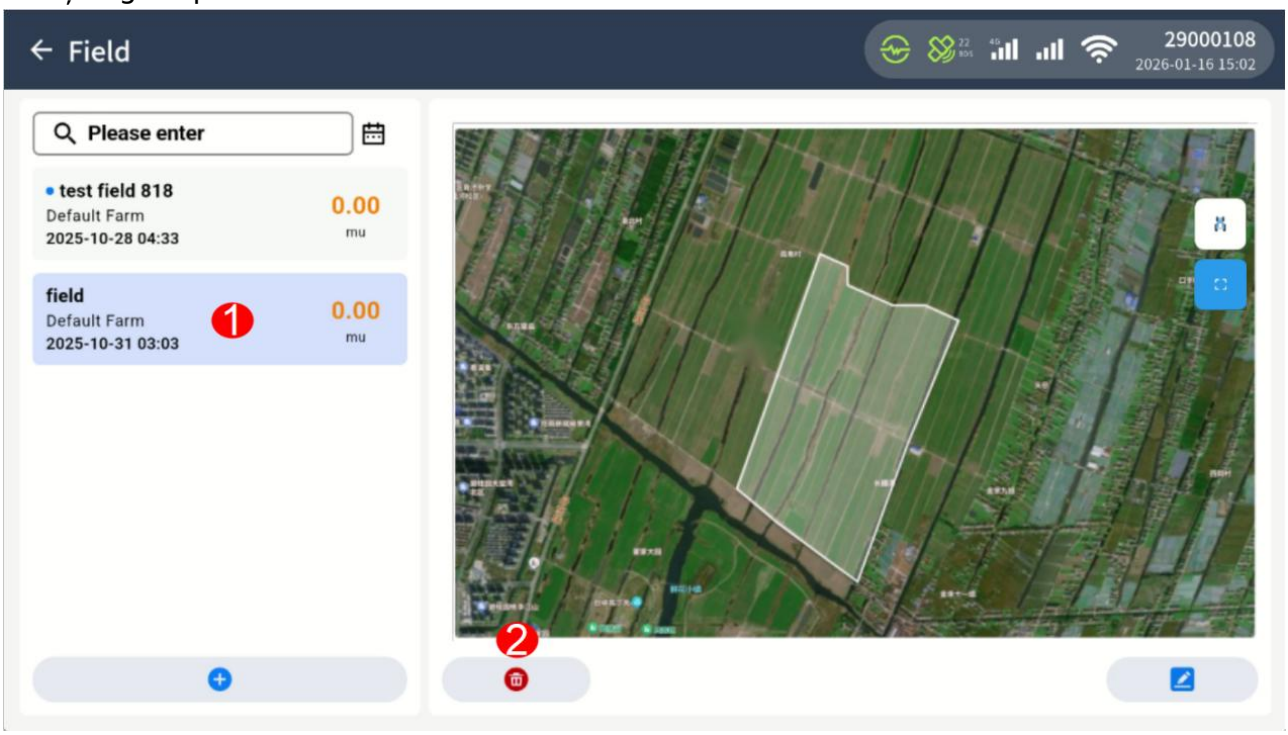


Va apărea fereastra de creare a unei parcele noi.



1. Introduceți un nume unic pentru parcelă.
2. Selectați ferma asociată. Lista este sincronizată cu platforma; fermele pot fi adăugate și din aplicația mobilă.
3. Apăsați „ ” pentru a finaliza crearea parcelei. Parcela nouă va fi adăugată și selectată automat în lista parcelelor.
4. Apăsați „ ” pentru a ieși din crearea parcelei.

7.3 Ștergere parcelă



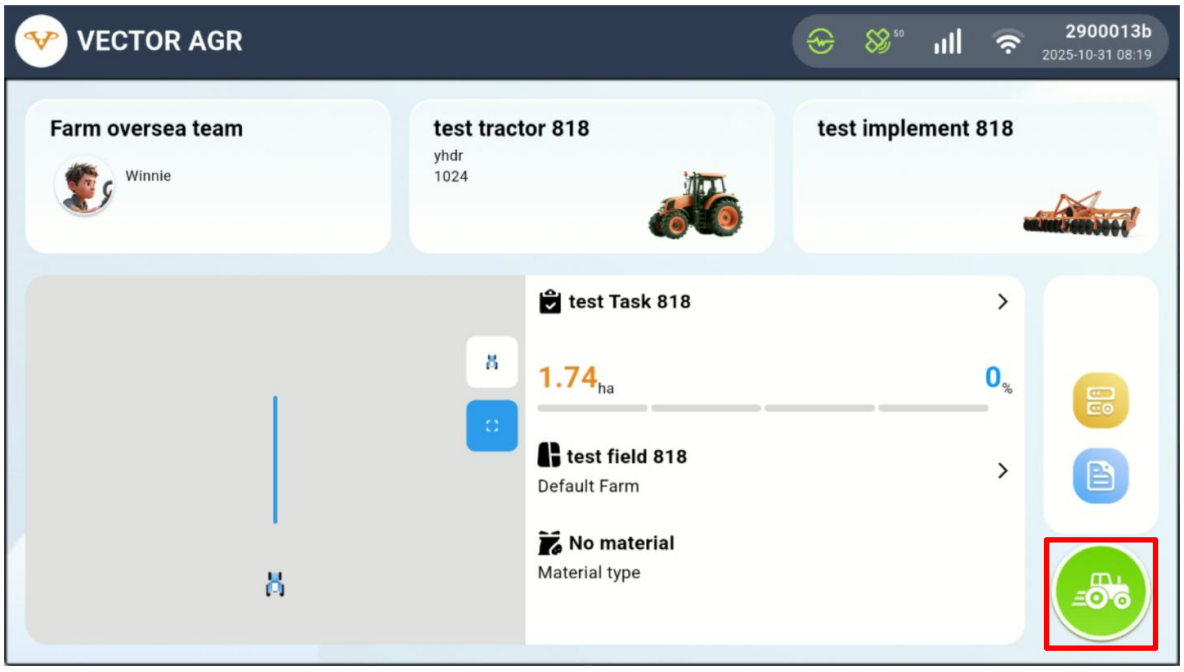
Selectați parcela de șters din lista parcelelor. După selectare, apăsați butonul de ștergere.

În fereastra de confirmare, apăsați „ ” pentru a finaliza ștergerea. După ștergere, lista parcelelor se actualizează automat.

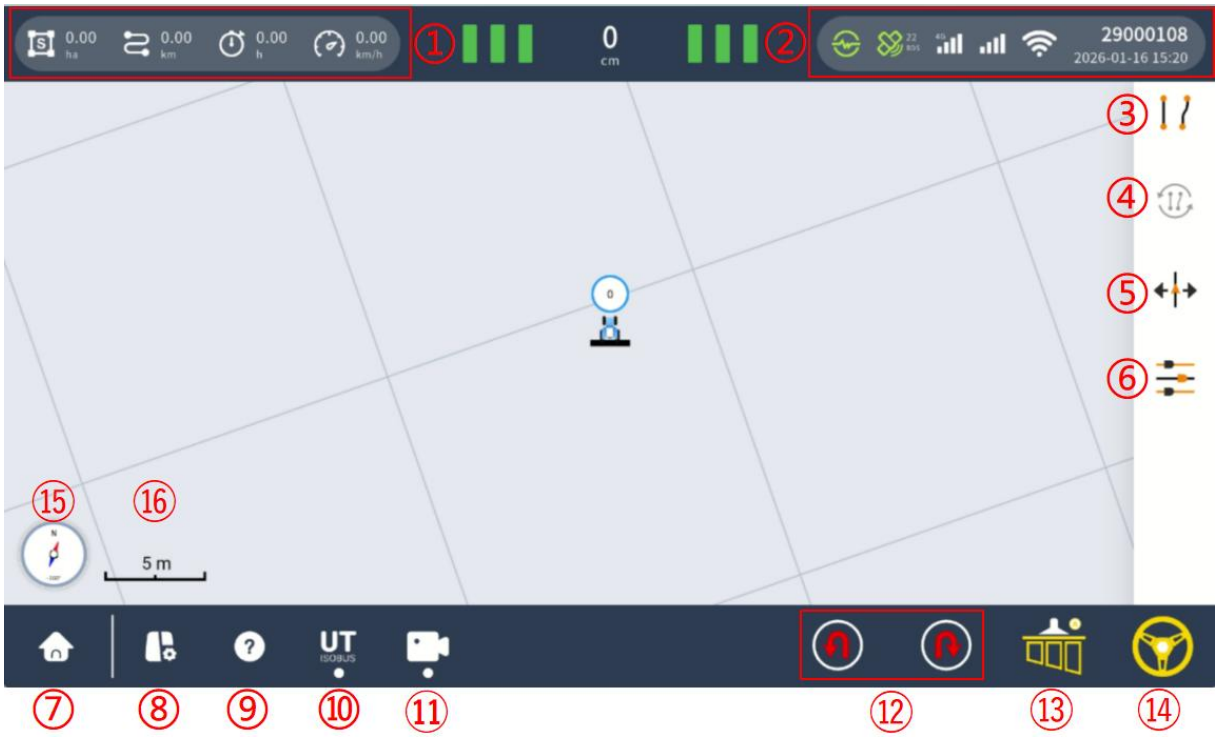
Note:

La ștergerea unei parcele se șterg și toate sarcinile asociate. Dacă parcela mai are sarcini nefinalizate, procedați cu atenție. Parcela stabilită de o sarcină nu poate fi ștearsă. Când este selectată, butonul de ștergere este gri și indisponibil.

8. Workbench Când contul este autentificat, vehiculul este creat și calibrat, utilajul este creat și sarcina este creată, apăsați pictograma Workbench.



Ecranul va intra în interfața Workbench.



1) Bara de stare a lucrului: Arată starea lucrului curent: suprafața lucrată, distanța parcursă, orele de lucru și viteza medie. Apăsați grupul de pictograme din colțul stânga-

sus, din orice interfață, pentru fereastra modului rapid de sarcină. Apăsați din nou pictograma sau oriunde pe ecran pentru a o închide.

2) Setări: Arată informații despre sistem, precum setări, starea sateliților, starea SIM, ID-ul dispozitivului și ora curentă. Din orice interfață, apăsați grupul de pictograme din colțul dreapta- sus pentru a deschide fereastra de setări; apăsați din nou aceeași zonă pentru a o închide.

3) Linie de referință: Creați o nouă linie de navigare.

4) Comutare linie de referință: Treceți la altă linie de referință.

5) Mutarea liniei: Reglați fin poziția liniei de navigare.

6) Parametri de control: Reglați parametrii de direcție și navigare ai vehiculului.

7) Parametri de întoarcere: Activați sau dezactivați întoarcerea la o atingere.

8) Comutator Home: Reveniți la ecranul principal.

9) Field Manager: Vedeți informațiile detaliate ale parcelei curente și modificați elementele acesteia.

10) Ajutor: Include asistență la distanță, asistent vocal AI, materiale de descărcat și tutoriale video.

11) Setare ISOBUS: Reglați parametrii ISOBUS.

12) Comutator cameră: Porniți sau opriți camera.

13) Comutator întoarcere la o atingere: Întoarcere la capăt spre stânga sau dreapta.

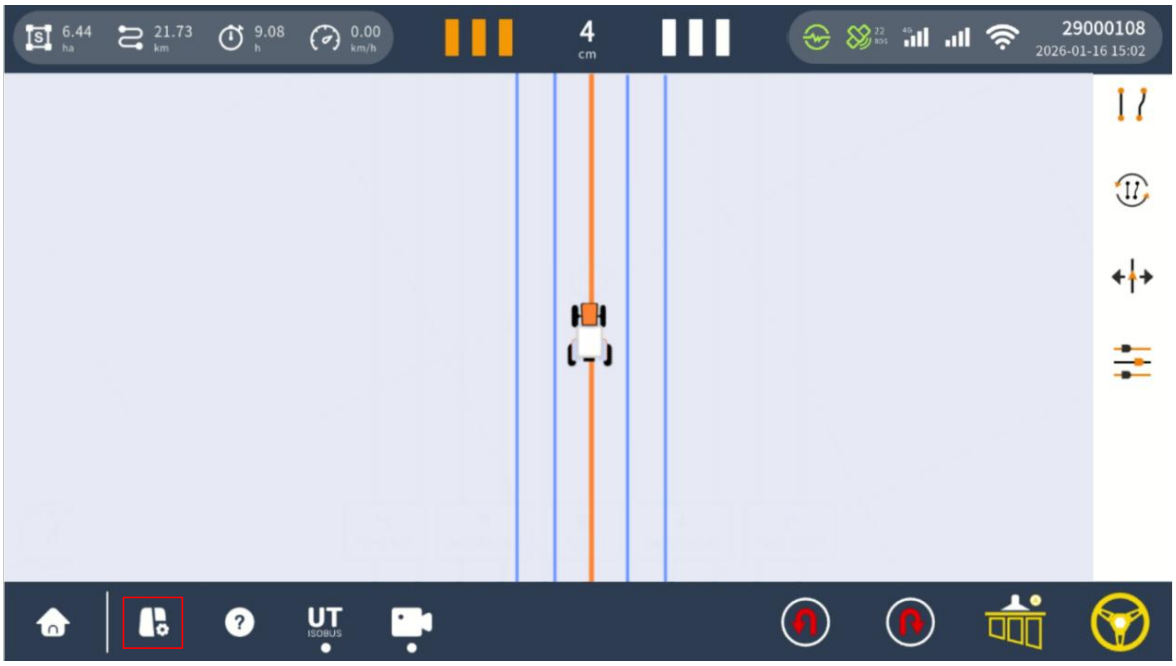
14) Comutator traseu: Afișați/ascundeți urmele de lucru.

15) Comutator autoghidare: Activați sau dezactivați autoghidarea.

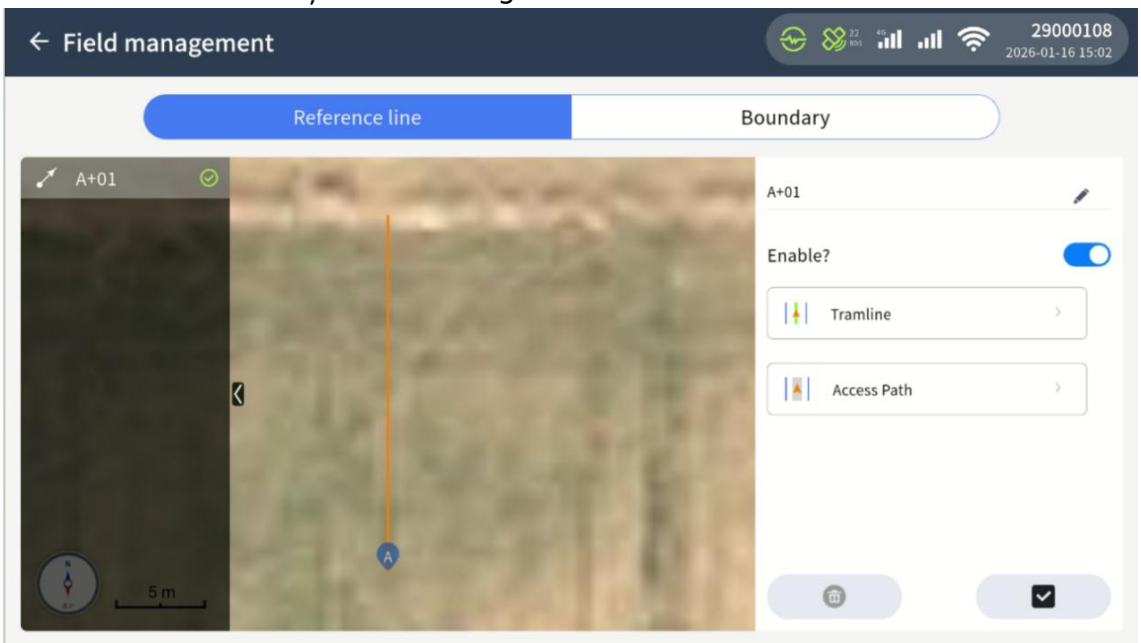
16) Busolă: Afișează direcția curentă de deplasare.

17) Scară: Scara hărții.

9. Field Manager În partea de jos a interfeței Workbench, apăsați pictograma de gestionare a parcelei.



Ecranul va trece la interfața Field Manager.

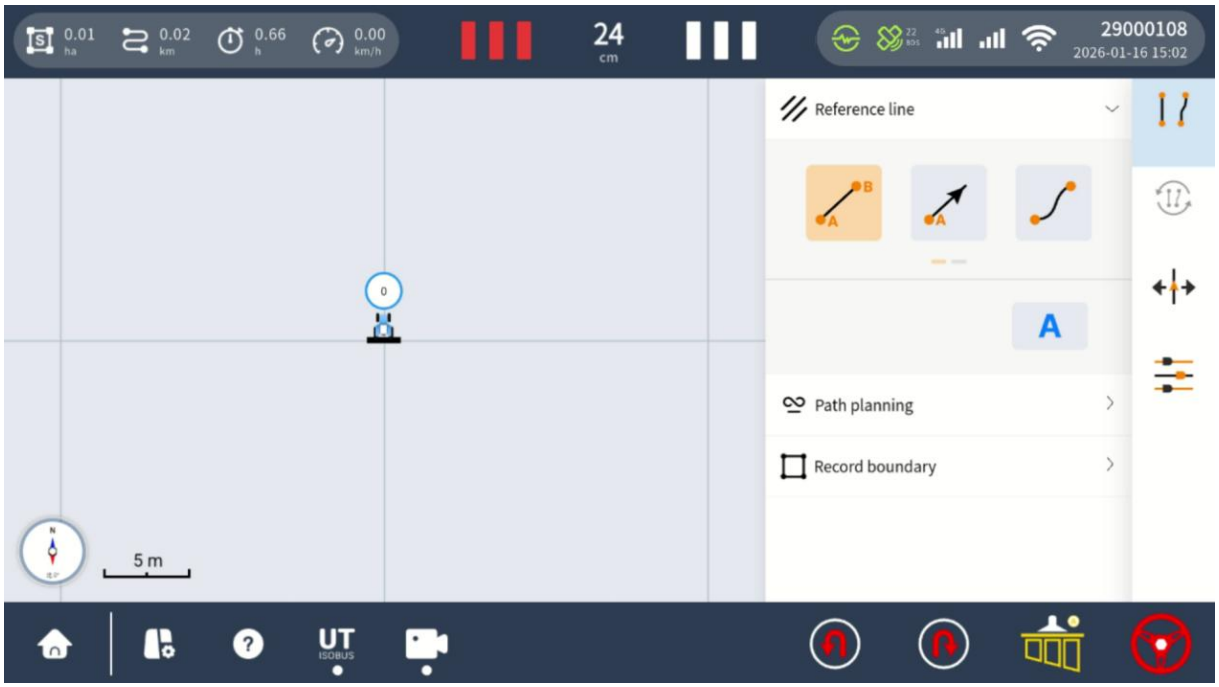


Apăsați meniul de sus pentru a vedea informațiile detaliate ale parcelei curente și a modifica elementele acesteia.

Linie de referință: Puteți redenumi, activa/dezactiva, șterge, apela, seta Tramline sau Access Path. Contur: Adăugați capete de parcelă la conturul parcelei curente.

10. Moduri de lucru

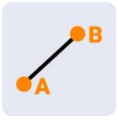
Apăsați butonul Navigation Tool , selectați linia de bază dorită , apoi alegeți modul de lucru necesar. Apăsați „ ” pentru a continua.



Moduri de lucru disponibile: linie dreaptă AB, linie A+, curbă etc.

10.1 Linie AB

1. Selectați modul de lucru Linie AB.



2. Conduceți vehiculul la capătul parcelei, cu fața în direcția de lucru, și apăsați butonul A Point de pe ecran pentru a seta punctul A.



3. Conduceți manual vehiculul la celălalt capăt al parcelei, apăsați butonul B Point pentru a seta punctul B și a finaliza linia AB. Distanța minimă între A și B este de 5m.



4. Apăsați butonul de confirmare (√ verde) pentru a finaliza. Puteți apăsa oricând butonul de anulare (× roșu) pentru a renunța.



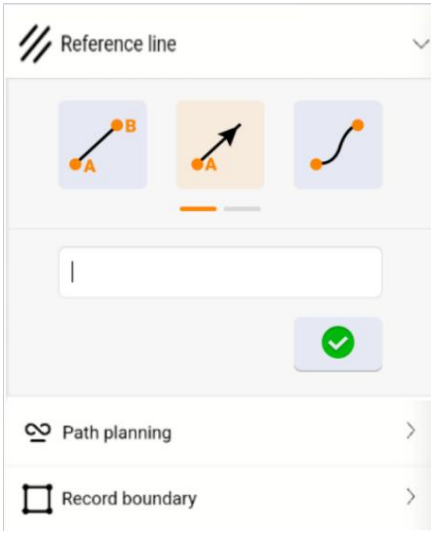
Caution

La setarea liniei drepte AB, vehiculul nu trebuie să lucreze; trebuie să meargă în gol. La fiecare schimbare a parcelei, linia AB trebuie resetată. Dacă lucrarea nu se termină în aceeași zi, puteți încărca parcela anterioară și continua a doua zi.

10.2 Linie A+ 1. Apăsați pentru a selecta pictograma modului Linie A+.



2. Introduceți în casetă unghiul direcției, în grade. La fiecare trecere în modul Linie A+, sistemul detectează direcția curentă a vehiculului și o folosește ca valoare implicită, pentru setare rapidă.



Referință pentru direcții: Nord geografic = 0° Est geografic = 90° Sud geografic = 180°

Vest geografic = 270°

3. Apăsați butonul de confirmare pentru a finaliza.

10.3 Mod curbă În modul curbă puteți înregistra un traseu cu segmente curbe și drepte. Vectoris Pro va folosi traseul înregistrat ca linie de bază și va genera automat linii de navigare paralele pe ambele părți, la intervale egale cu lățimea utilajului curent.

Crearea curbei:

1. Apăsați pentru a selecta pictograma modului curbă.



2. Conduceți vehiculul în poziția de unde doriți să începeți înregistrarea curbei.

3. Apăsați butonul de înregistrare pentru a începe.



4. Dispozitivul marchează punctul de start pe harta virtuală și afișează cu linie punctată traiectoria reală până la poziția curentă a vehiculului. ·Pentru un segment drept, apăsați butonul de pauză a înregistrării (traseul parcurs în pauză se înregistrează ca linie dreaptă).



·Pentru a continua înregistrarea curbei, apăsați butonul de reluare a înregistrării.

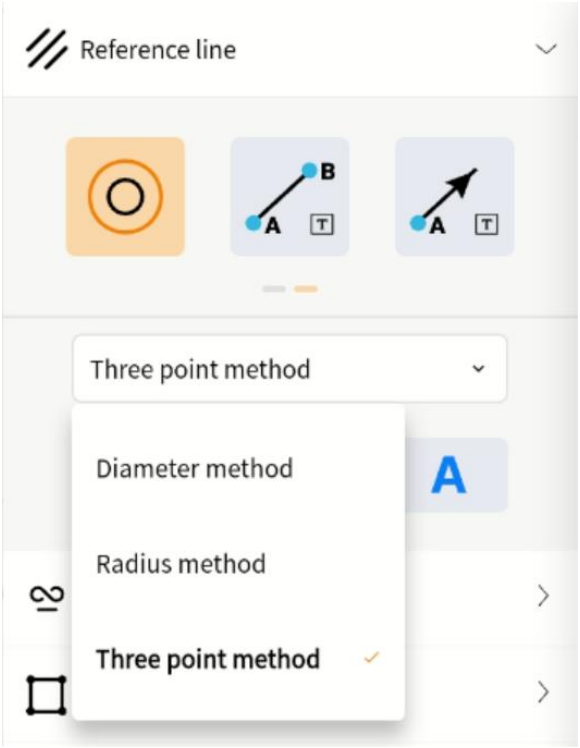


5. Când vehiculul ajunge la capătul traseului curb, apăsați butonul de confirmare pentru a finaliza. Puteți apăsa oricând Cancel pentru a opri și renunța.

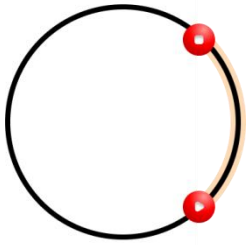
10.4 Cerc În modul cerc, Vectoris Pro oferă trei metode de definire a cercului, ca să o alegeți pe cea optimă după condițiile din teren. Crearea cercului 1. Apăsați pentru a selecta pictograma modului cerc



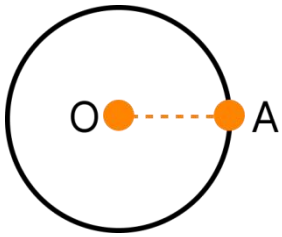
2. Apăsați caseta de selectare a metodei de creare a cercului, apoi alegeți metoda din lista derulantă pentru a seta cercul de referință.



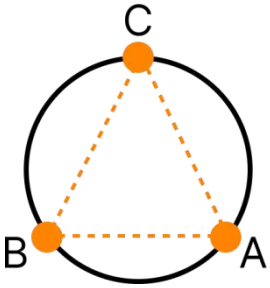
Metoda diametrului: Definiți cercul înregistrând un traseu pe diametru de cel puțin 15m.



Metoda razei: Definiți cercul setând poziția punctului O (centru) și a punctului A (orice punct de pe circumferință).

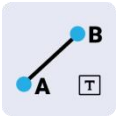


Trei puncte: Definiți cercul setând pozițiile a trei puncte distincte (A, B, C) de pe circumferință.

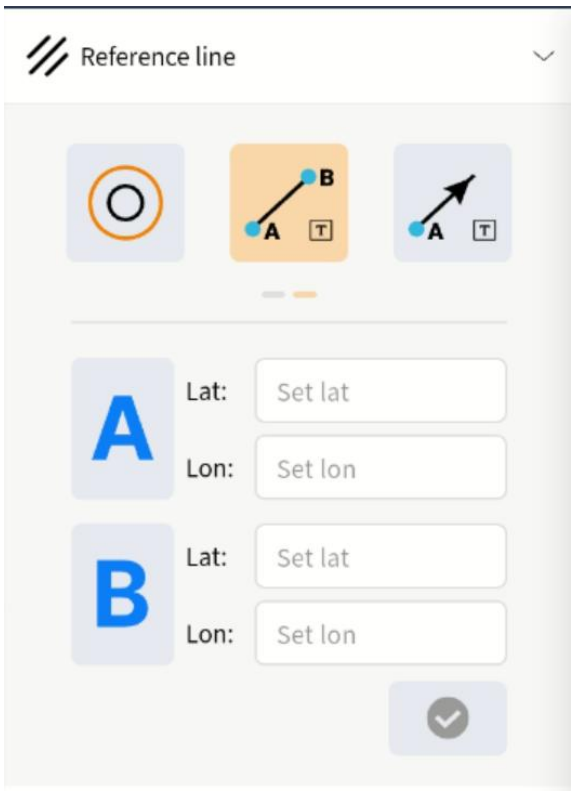


10.5 Linie AB (introducere coordonate) Dacă aveți deja coordonatele punctelor A și B, puteți crea linia AB direct, introducându-le.

1. Apăsați pentru a selecta pictograma Linie AB (introducere coordonate).



2. Introduceți latitudinea și longitudinea punctelor A și B, apoi apăsați pentru a finaliza linia AB.

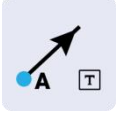


Caution

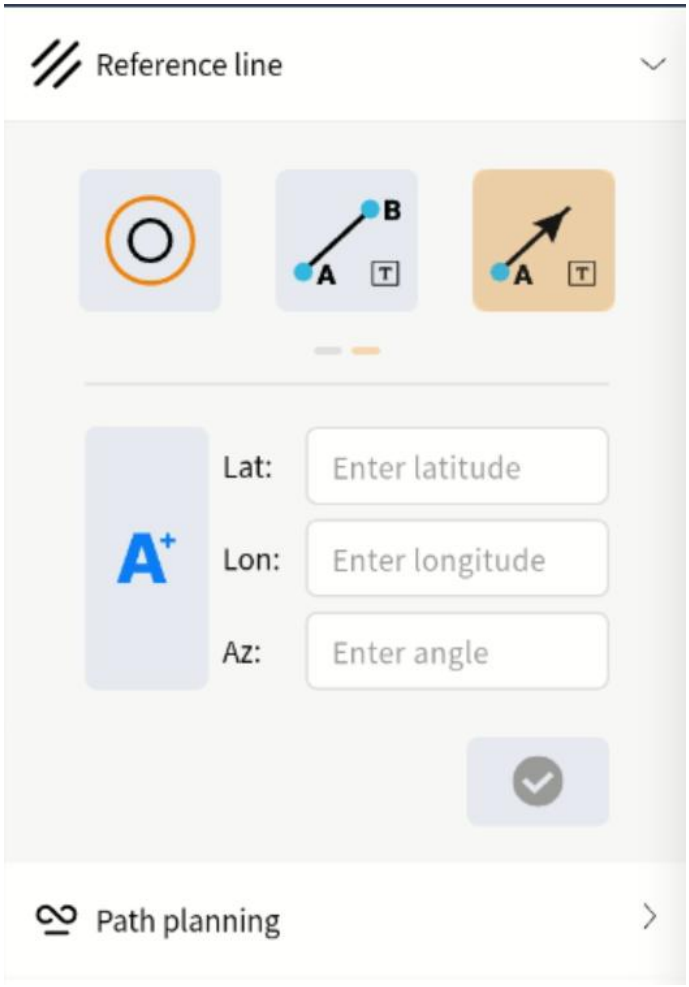
Latitudinea și longitudinea se introduc în grade zecimale (DD), cu până la 7 zecimale.

10.6 Linie A+ (introducere coordonate) Similar cu linia AB, Vectoris Pro permite și crearea liniei A+ prin introducerea coordonatelor.

Introducerea coordonatelor pentru linia A+: 1. Apăsați pentru a selecta pictograma Linie A+ (introducere coordonate).



2. Introduceți latitudinea și longitudinea punctului A și unghiul direcției dorite, apoi apăsați Confirm pentru a finaliza.

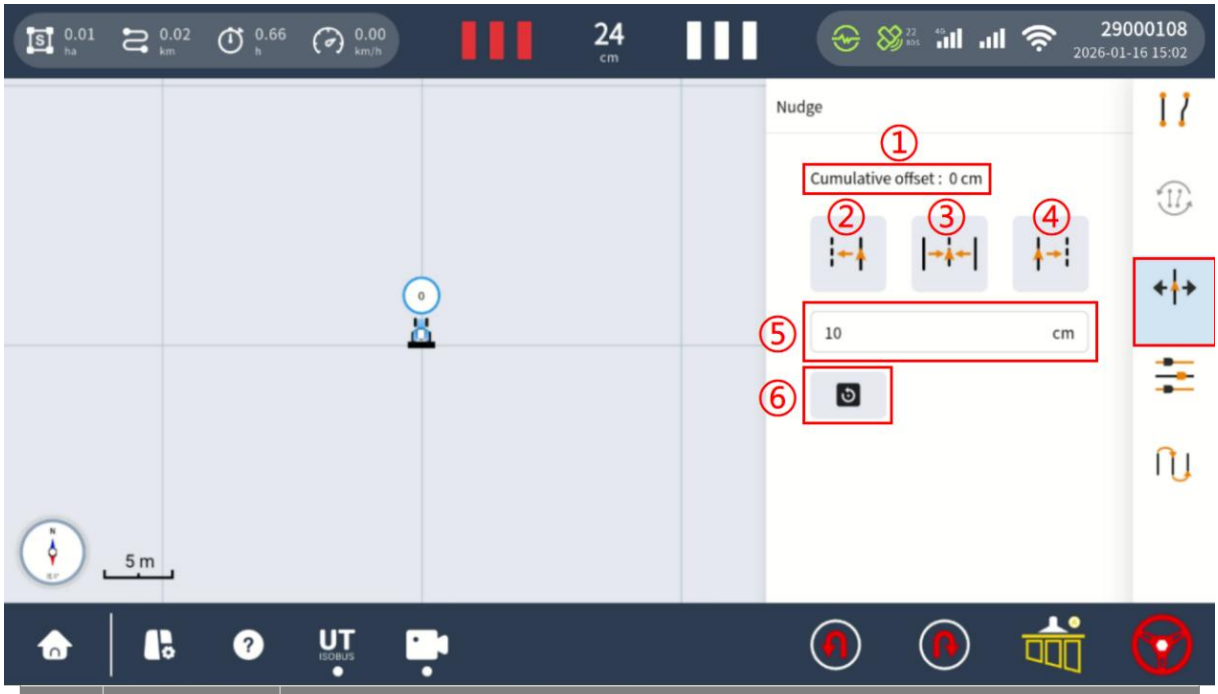


11. Autoghidare

Pictogramă	Stare indicată	Funcție
 Portocaliu	Sistemul este gata de autoghidare	Apăsați pentru a porni autoghidarea
 Verde	Sistemul este în autoghidare	Apăsați pentru a opri autoghidarea
 Roșu	Sistemul nu poate porni autoghidarea	Autoghidarea nu poate porni; verificați defectele

12. Mutarea liniei

Pentru a regla fin poziția liniei de navigare, apăsați Nudge în partea dreaptă a interfeței Workbench.



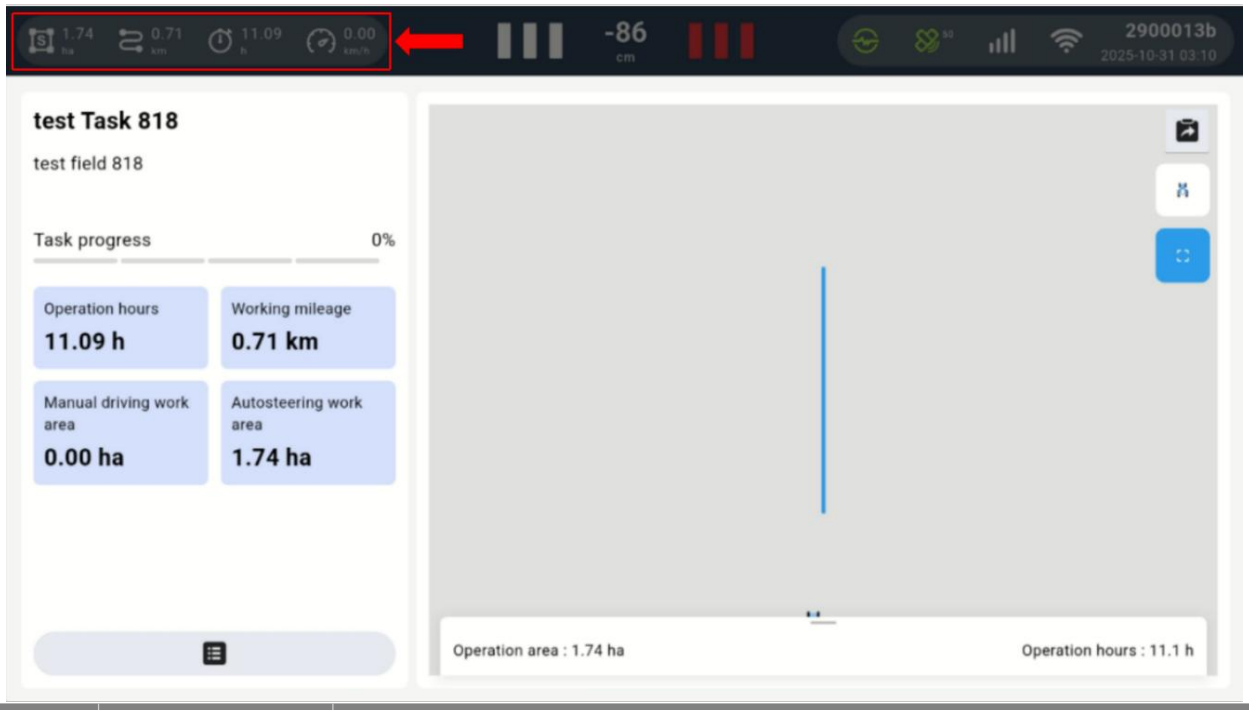
Nr.	Denumire	Descriere
1	Cumulat cumulat	Arată decalajul total față de linia de navigare inițială (0). „–” indică mutare spre stânga; „+” indică mutare spre dreapta.
2	Nudge Left	Apăsați pentru a muta linia de navigare spre stânga.
3	Nudge to Here	Aliniază linia de navigare la poziția curentă a vehiculului.
4	Nudge Right	Apăsați pentru a muta linia de navigare spre dreapta.
5	Casetă valoare	Introduceți valoarea mutării (unitate: cm).
6	Resetare navigare de navigare	Apăsați pentru a readuce linia de navigare în poziția inițială.

Caution

La intrarea în Workbench cu o sarcină nouă, toate mutările liniei de navigare se resetează automat.

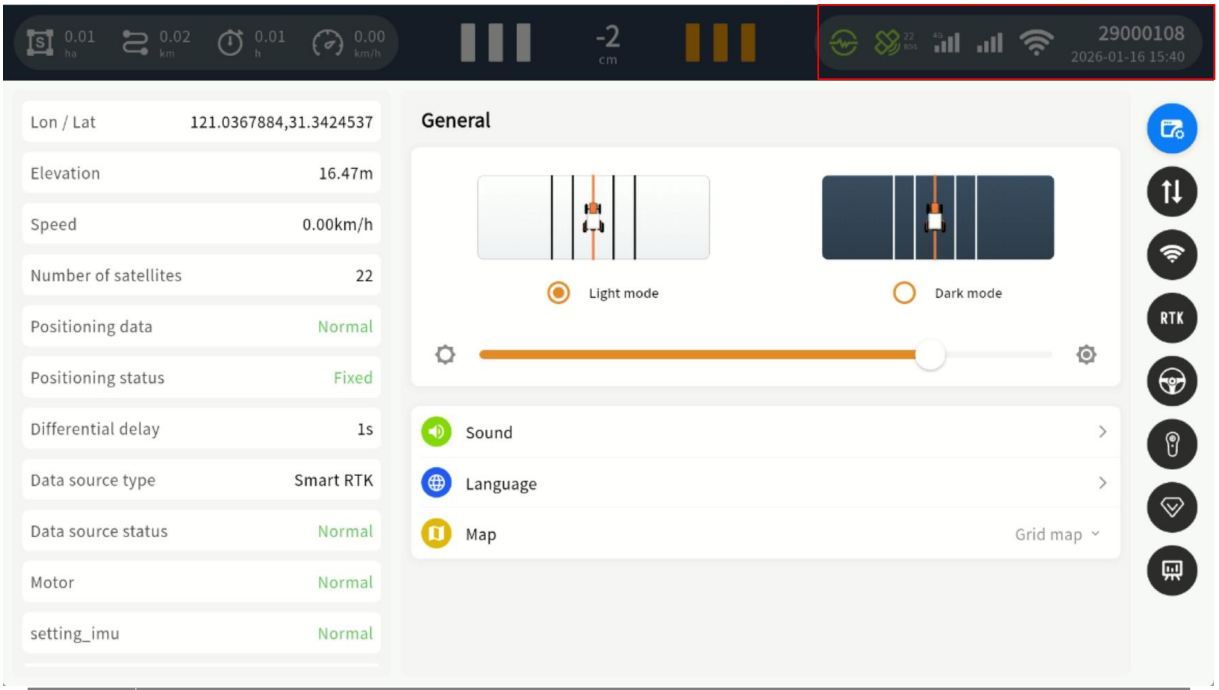
13. Funcții uzuale

13.1 Bara de stare a lucrului Afișează datele de lucru în timp real. În timpul lucrului (cu sau fără autoghidare), apăsați zona de funcții din stânga-sus pentru a deschide fereastra. Apăsați din nou zona sau orice zonă fără funcții pentru a o închide.



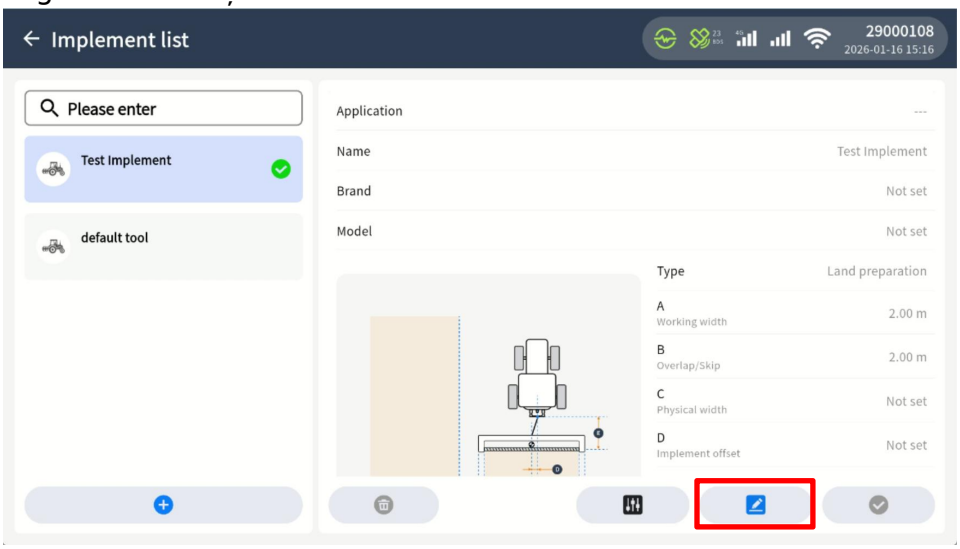
Nr.	Date Nume	Descriere dată
1	Nume sarcină	Numele sarcinii de lucru curente.
2	Ore de lucru	Timpul cumulat de autoghidare. Calculul se oprește când autoghidarea este dezactivată. Dacă modul de înregistrare a traseului este manual, se include și timpul de conducere manuală.
3	Distanță lucrată	Distanța cumulată în autoghidare. Calculul se oprește când autoghidarea este dezactivată. Dacă modul de înregistrare a traseului este manual, se include și distanța parcursă manual.
4	Suprafață conducere manuală	Suprafața totală lucrată cu conducere manuală.
5	Suprafață autoghidare	Suprafața totală lucrată cu autoghidare.
6	Listă sarcini	

13.2 Setări Apăsați zona pictogramelor de stare din dreapta-sus a oricărei interfețe pentru a deschide meniul de setări. Apăsați din nou pentru a-l închide.

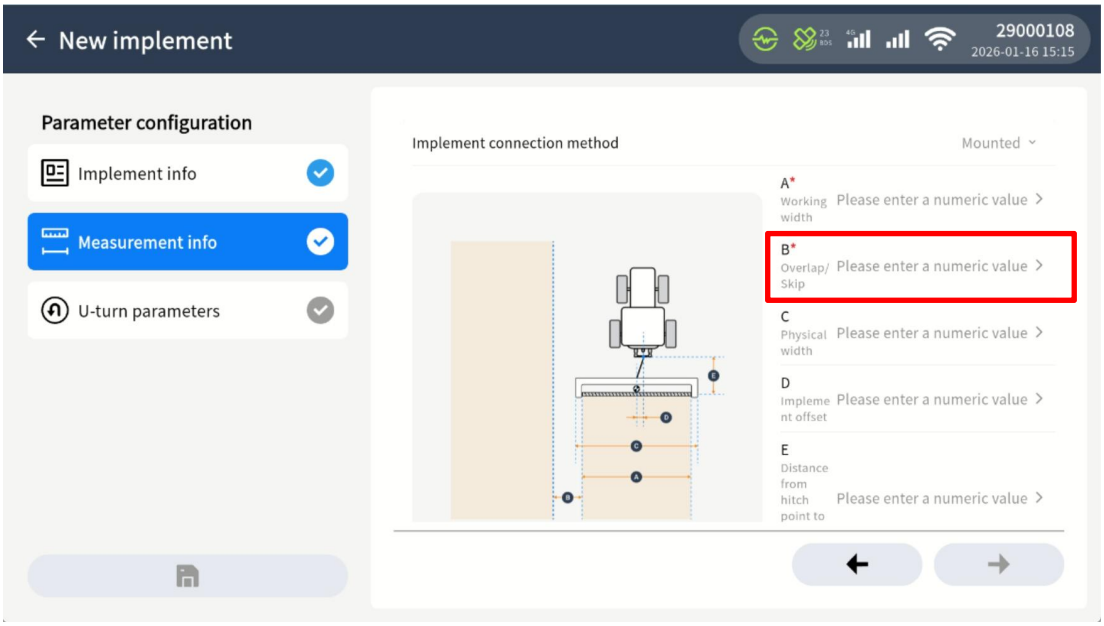


Pictogramă	Descriere
	Setări generale — Temă, luminozitate ecran, volum, sunet alarmă, sistem de unități și harta din satelit.
	Setări WLAN — Conectarea și configurarea rețelelor Wi-Fi.
	Setări rețea mobilă — Informații card SIM și configurarea rețelei mobile.
	Setări RTK — Configurarea și gestionarea surselor de semnal diferențial.
	Setări navigare — Personalizarea modului și parametrilor de navigare.
	Dispozitive externe — Configurarea accesoriilor externe, precum camere 360° sau joystickuri cu fir.
	Gestionarea licențelor — Servicii de bază, servicii SBAS și funcții software plătite.
	Mod demo — Activarea/dezactivarea și configurarea modului demonstrativ.

13.3 Reglarea îmbinării rândurilor 1.Pe pagina principală, apăsați cardul utilajului pentru a deschide lista utilajelor. Selectați utilajul care necesită reglarea distanței între treceri.



2.Selectați Measurement Information, unde puteți regla manual parametrii.

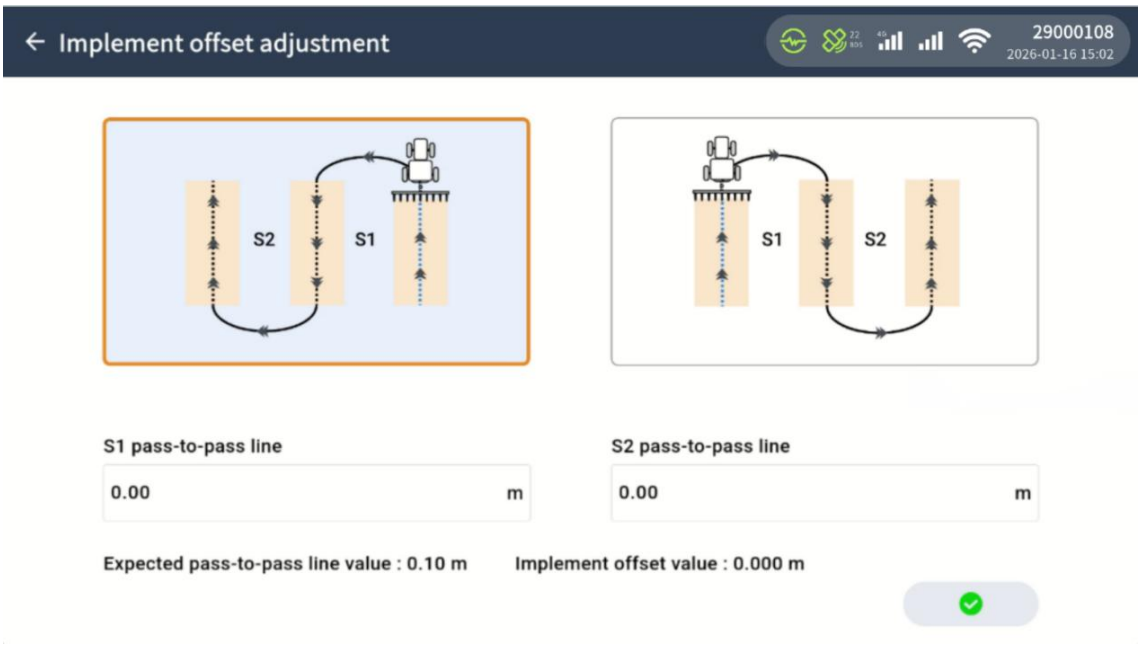


3.Metoda celor trei treceri: Conduceți tractorul în trei dus-întors consecutive. După poziția vehiculului la ultima trecere, stabiliți dacă abaterea este la stânga sau la dreapta. Introduceți distanța între treceri măsurată și apăsați Confirm.

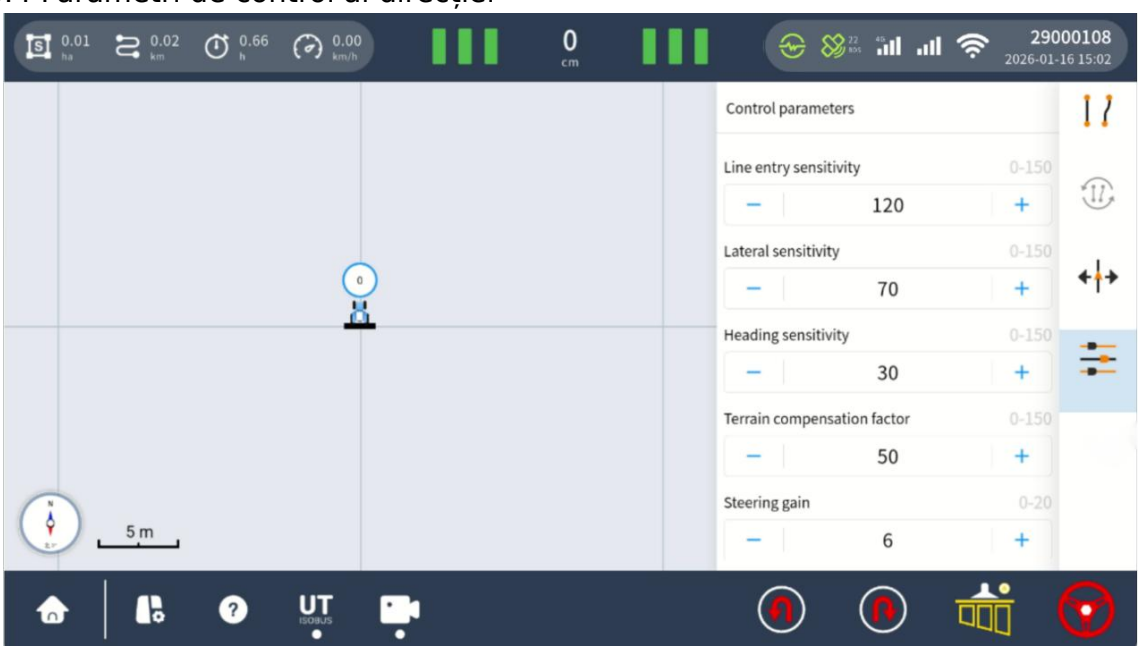
Caution

Înainte de calibrare, verificați exactitatea parametrilor utilajului. Suma celor două distanțe măsurate (stânga și dreapta) trebuie să fie egală cu dublul distanței teoretice între treceri.

Exemplu: Dacă distanța la stânga este 62 cm și la dreapta 70 cm, iar cea teoretică este 66 cm, atunci 70 + 62 = 66 × 2, deci parametrii utilajului sunt corecți.



13.4 Parametri de control al direcției



Sensibilitate intrare pe linie----Reactivitatea corecțiilor de direcție la urmărirea liniei. Sensibilitate laterală----Momentul corecțiilor de volan. Sensibilitate direcție----Amplitudinea corecțiilor de direcție.

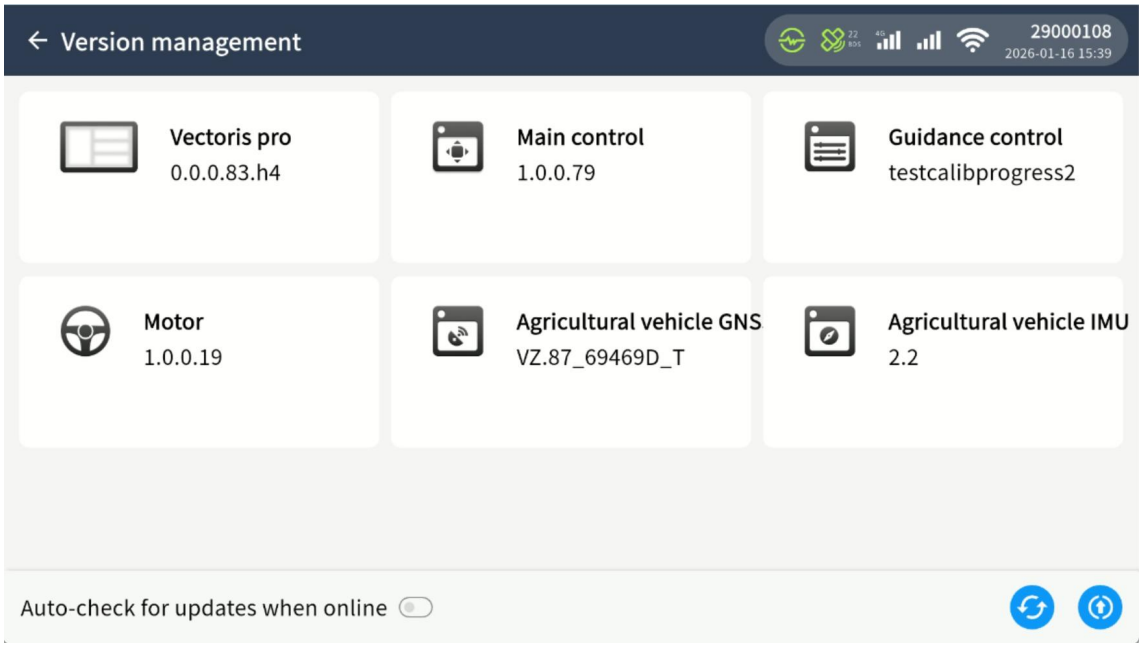
Factor de compensare a terenului----Ponderea ajustării folosite de sistem pentru compensarea variațiilor de teren. Câștig de direcție----Frecvența oscilațiilor volanului.

13.5 Gestionarea versiunilor Apăsați pictograma de gestionare a versiunilor de pe pagina principală.

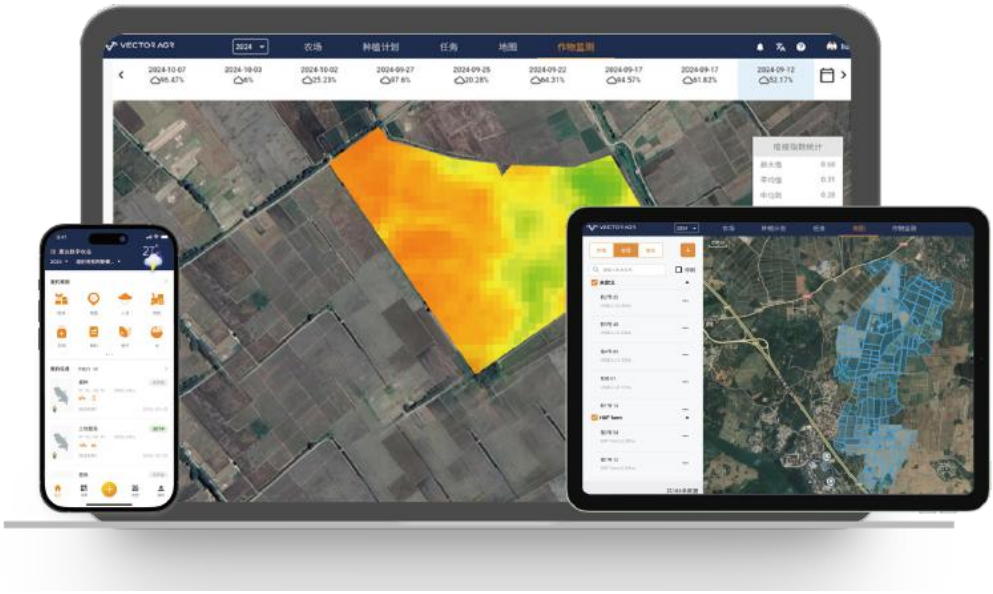


Apoi alegeți metoda de actualizare în colțul dreapta-jos al ecranului:

Actualizare locală: Conectați stickul USB și instalați versiunea specificată. Actualizare online: Verificare prin rețea. Dacă există o versiune nouă, sistemul vă va cere să o descărcați și instalați.



V. HD Digital Ag



Contururile parcelelor, utilajele, materialele, hărțile de prescripție și sarcinile pot fi create pe platformă și sincronizate cu sistemele de autoghidare HD marca Huida, drona agricolă HD și aplicația mobilă HD Ag, asigurând sincronizarea completă a datelor între cele trei platforme.

Platforma HD Ag : www.huidaag.com
Aplicația mobilă HD Ag:

VI. Probleme frecvente

1. Analiza defectelor din informațiile echipamentului

Bara de stare	Informații bara de stare	Analiza barei de stare
Stare poziționare	Fix	Normal
	Float	Dispozitivul primește semnale satelit slabe sau insuficiente
	Pseudodistanță	Nu se primește semnalul stației de bază.
	Punct singular	Este disponibilă doar o soluție de poziționare simplă.
	Invalid	Nu se primesc semnale satelit.
Senzor de unghi al roții (WAS)	Neconectat	Verificați conexiunea cablajului principal.
	Conectat	Normal
Direcție Unghi roată	Neinițializat	Inițializarea poate apărea când vehiculul stă nemișcat perioadă lungă. Porniți vehiculul și deplasați-vă înainte cu peste 1.6 km/h pentru reinițializare.

2. Analiza defectelor frecvente

Simptomul defectului	Analiza cauzei	Soluție
Terminalul nu pornire	Siguranță defectă	Înlocuiți siguranța
Apăsare fără mișcare mișcare	Defect motor	Înlocuiți motorul
Ecran negru/ Ecran pâlpâie	Cauză terminal	Înlocuiți terminalul
	Cablajul terminalului deteriorat	Înlocuiți cablajul terminalului
	Cablajul principal al receptorului nealimentat	Înlocuiți cablajul principal
	Baterie descărcată/ cablaj de alimentare slăbit	Încărcați bateria sau strângeți conexiunea de alimentare.
Autoghidarea se oprește neașteptat	Conexiune anormală a cablajului	Verificați și fixați cablajul conexiunea de alimentare.

VII. Întreținerea echipamentului

• Pentru funcționarea normală și durata de viață a echipamentului, întrețineți sistemul strict conform cerințelor specificate. • Este strict interzisă demontarea sau montarea neautorizată a componentelor principale. Dacă este necesar, contactați prompt personalul de service autorizat. • Utilizați sistemul strict conform manualului de utilizare. • Verificați săptămânal toate șuruburile, cablajele și conectorii — de ex. șuruburile de fixare ale controlerului, senzorului de unghi și mufele cablului de date. Dacă găsiți elemente slăbite, desprinse sau deteriorate, strângeți-le sau reparați-le imediat. Întreținerea motorului de volan:

• Păstrați motorul de volan curat. Nu lăsați praful, pământul sau alte impurități să se acumuleze mult timp pe suprafața motorului. • Asigurați un mediu de lucru curat. Nu înveliți motorul cu cârpe, huse de praf sau materiale similare în timpul utilizării, pentru ventilare și răcire corespunzătoare. • Înainte de fiecare sezon de lucru, verificați dacă transmisia funcționează lin, dacă concentricitatea cuplajului respectă standardul și dacă angrenajul se mișcă liber. Dacă apar blocaje, identificați și eliminați cauza înainte de lucru.